(19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2003-99954

(P2003-99954A)

(43)公開日 平成15年4月4日(2003.4.4)

(51) Int.Cl.7	識別記号	FI	テーマコート*(参考)
G11B 7/0	007	G11B 7/007	5 D 0 2 9
7/2	4 561	7/24	561Q 5D044
20/1	0 301	20/10	301Z 5D090
20/1	4 351	20/14	3 5 1 A
		審査請求 有 謂	求項の数14 OL (全 42 頁)
(21)出顯番号	特願2002-73752(P2002-73752)	(71)出顧人 000005821 松下爾與達	業株式会社
(22)出顧日	平成13年8月30日(2001.8.30)		市大字門真1006番地
(31)優先権主張番	号 特願2000-264978 (P2000-264978)		市帝塚山3-4-4
(32)優先日	平成12年9月1日(2000.9.1)	(72)発明者 中村 敦史	
(33)優先権主張国	日本 (JP)	大阪府門真	市御堂町25-3 松幸寮
(31)優先権主張番	号 特願2000-275988 (P2000-275988)	(72)発明者 古宮 成	
(32)優先日	平成12年9月12日(2000.9.12)	兵庫県姫路	市辻井1-11-22-2
(33)優先権主張国	日本 (JP)	(74)代理人 100101683	
(31)優先権主張番	号 特顧2000-397621 (P2000-397621)	弁理士 奥	田蔵司
(32) 優先日	平成12年12月27日(2000, 12, 27)		

最終頁に続く

## (54) 【発明の名称】 光ディスク媒体ならびに光ディスク再生装置および記録装置

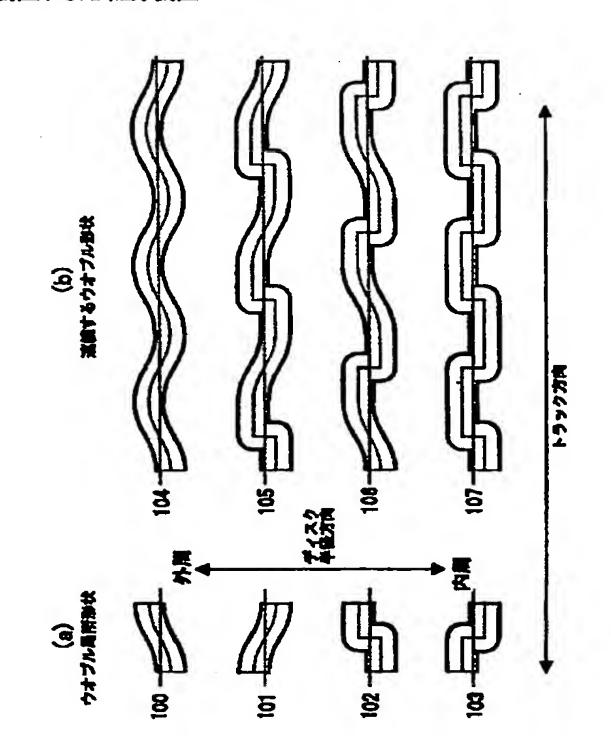
## (57)【要約】 (修正有)

(33)優先権主張国

【課題】オーバーヘッドを極力少なくし、かつ、トラックグループのウォブルに基づいて高い精度でクロック信号を再生できる光ディスク媒体を提供する。

日本 (JP)

【解決手段】本発明による光ディスクのトラックグルーブは、トラックグルーブに沿って配列された複数の単位区間部分であって、トラックグルーブに沿って周期的に変位する側面を有する複数の単位区間部分を含む。複数の単位区間部分の側面は、単一の基本周期で変位し、各単位区間部分に割り当てられた副情報は、信号波形の立ち上がりと立ち下りが相対的に異なるように規定された複数種類のウォブルパターンから選択されたウォブルパターンの組み合わせによって表現されている。情報は、所定長のブロック単位で記録され、各ブロックはトラックグルーブに沿って配列された所定数の単位区間部分を含む。トラックグルーブには、各ブロック単位の先頭を表示する識別マークが形成されている。



**(2)** 

1

#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 トラックグルーブを有し、前記トラック グルーブに沿って情報が記録される光ディスク媒体であ って、

前記トラックグループは、

前記トラックグループに沿って配列された複数の単位区 間部分であって、前記トラックグループに沿って周期的 に変位する側面を有する複数の単位区間部分を含み、

前記複数の単位区間部分の側面は、単一の基本周期で変 位し、

各単位区間部分に割り当てられた副情報は、信号波形の 立ち上がりと立ち下りが相対的に異なるように規定され た複数種類のウォブルバターンから選択されたウォブル パターンの組み合わせによって表現されており、

前記情報は、所定長のブロック単位で記録され、各ブロ ックは前記トラックグルーブに沿って配列された所定数 の単位区間部分を含み、

前記トラックグルーブには、各ブロック単位の先頭を表 示する識別マークが形成されている光ディスク媒体。

【請求項2】 各単位区間部分に割り当てられた副情報 20 は、信号波形の立ち上がりが相対的に急峻で、立ち下り が相対的に緩やかになるように規定された第1の変位形 状、または信号波形の立ち上がりが相対的に緩やかで、 立ち下りが相対的に急峻になるように規定された第2の 変位形状、によって表現されている請求項1 に記載の光 ディスク媒体。

【請求項3】 前記トラックグルーブの側面の変位は、 前記トラックグループの中心線に対してディスク内周側 または外周側へ生じている、請求項1または2に記載の 光ディスク媒体。

【請求項4】 前記識別マークは、複数のサブマークを 含んでいる請求項1から3のいずれかに記載の光ディス ク媒体。

【請求項5】 前記識別マークは、上記トラックグルー ブのウォブル位相が異なる複数の領域の接続によって形 成されている請求項1から3のいずれかに記載の光ディ スク媒体。

【請求項6】 識別マークが上記蛇行の周波数とは異な る周波数を有していることを特徴とする請求項1から3 のいずれかに記載の光ディスク媒体。

前記所定長のブロック単位は、グルーブ 【請求項7】 に沿って配列された複数のサブブロックを有しており、 前記サブブロックのための識別マークが、該サブブロッ ク内に設けられている請求項1から3のいずれかに記載 の光ディスク媒体。

【請求項8】 前記サブブロックのための識別マークに は、他の部分とは異なる周波数の蛇行が割り当てられて いる請求項7に記載の光ディスク媒体。

【請求項9】 前記サブブロックのための識別マーク は、対応するサブブロックの先頭に位置している請求項 50 ク媒体には予めトラックグループが形成され、トラック

8に記載の光ディスク媒体。

【請求項10】 前記所定長のブロック単位に含まれる サブブロックのための識別マークは、前記ブロック単位 のアドレスを示す副情報を表現している請求項7に記載 の光ディスク媒体。

【請求項11】 各ブロックの位置情報は、前記トラッ クグループの側面の変位パターンによって表現されてい る請求項1から10のいずれかに記載の光ディスク媒 体。

【請求項12】 請求項1から11のいずれかに記載の 10 光ディスク媒体から副情報を再生することのできる装置 であって、

前記光ディスク媒体に光を照射し、前記光ディスクから 反射された光に基づいて、電気信号を生成する光ヘッド と、

前記電気信号から、前記ウォブルパターンに応じて振幅 が変化するウォブル信号を生成する再生信号処理手段 ٤,

前記ウォブル信号に基づいて副情報を決定する副情報検 出手段と、を備えた装置。

【請求項13】 請求項1から11のいずれかに記載の 光ディスク媒体から副情報を再生する方法であって、 前記光ディスク媒体に光を照射し、前記光ディスクから 反射された光に基づいて、電気信号を生成するステップ ٤,

前記電気信号から、前記ウォブルパターンに応じて振幅 が変化するウォブル信号を生成するステップと、

前記ウォブル信号に基づいて副情報を決定するステップ と、を包含する方法。

【請求項14】 請求項1から11のいずれかに記載の 光ディスク媒体から前記ブロックのアドレス情報を読み 出す再生方法であって、

前記光ディスク媒体に光を照射し、前記光ディスクから 反射された光に基づいて、電気信号を生成するステップ と、

前記電気信号から、前記ウォブルバターンに応じて振幅 が変化するウォブル信号を生成するステップと、

前記ウォブル信号に基づいて前記プロックに含まれる各 単位区間部部に割り当てられた副情報を決定し、前記副 情報から前記アドレスを決定するステップと、を包含す る方法。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、高密度で情報(例 えばデジタルビデオ情報)を記録することができる光デ ィスクに関するものである。

[0002]

【従来の技術】近年、光ディスク媒体の記録密度は上昇 の一途を辿っている。一般に、書き込み可能な光ディス

(3)

グルーブを覆うように記録膜が形成されている。ユーザ によって記録膜に書き込まれるデータまたは情報は、ト ラックグルーブに沿って、すなわちトラックグルーブの 上またはトラックグルーブで挟まれた領域(ランド)に 記録される。

【0003】トラックグルーブは正弦波状に蛇行して形 成され、蛇行周期(ウォブル周期)に基づいてクロック 信号が再生される。ユーザデータは、このクロック信号 と同期して記録膜に書き込まれ、また記録膜から再生さ れる。

【0004】光ディスクの所定の位置にデータを記録す るためには、光ディスク上の物理的な位置を示すアドレ ス情報(位置情報)を光ディスク上の各部位に割り当 て、その部位にアドレス情報をディスクの製造段階で記 録しておく必要がある。通常、アドレスはトラックグル ーブに沿って並ぶ所定長さの領域に連続的に割り付けら れる。とのようなアドレス情報を光ディスクに記録させ る態様には種々のものがある。以下、従来の光ディスク ディスクにおけるアドレス記録方式を説明する。

【0005】特開平6-309672号公報は、蛇行す 20 るトラックグループを局所的に断続し、その断続部にア ドレス専用領域を設けたディスク記録媒体を開示してい る。トラックグループ上のアドレス専用領域には、アド レス情報を記録したプレピットが形成されている。この 光ディスクにおいては、トラックグルーブ上にアドレス 専用領域と(情報を記録するための)データ専用領域が 併存する構成をとる。

【0006】特開平5-189934号公報は、トラッ クグルーブのウォブル周波数によってアドレス情報を記 載する光ディスクを開示している。このような光ディス 30 すると、隣接トラックにも影響を及ぼすからである。 クによれば、アドレス情報が記録されている領域とデー タが書き込まれる領域とがトラック方向に沿っては分離 されていない。

【0007】特開平9-326138号公報は、隣接す るトラックグルーブの間にプレビットを形成した光ディ スクを開示している。とのプレビットがアドレス情報を 記録している。

[8000]

【発明が解決しようとする課題】上述した各種光ディス クによれば、高記録密度化の観点から、以下に示すよう 40 な解決すべき課題が存在している。

【0009】まず、トラック上のアドレス専用領域内に プレピットでアドレス情報を記録する光ディスクでは、 アドレス専用領域を確保するため、いわゆるオーバーへ ッドが発生し、データ領域が削られてしまう。その結 果、ユーザが利用可能な記録容量を減らさざるを得なく なる。

【0010】次に、トラックのウォブル周波数を変調す るととによってアドレスを記録する光ディスクでは、精 度の高い記録クロック信号を生成できないという問題が 50

ある。そもそも、トラックグルーブのウォブルは、記録 再生動作に必要な同期のためのクロック生成に利用され るととを主目的として形成されるものである。このウォ ブル周波数が単一の場合、ウォブルに従って振幅の変化 する再生信号をPLL等によって同期逓倍すれば、精度 の高いクロック信号を生成することができる。しかし、 ウォブル周波数が単一でなく、複数の周波数成分を有し ている場合、PLLの疑似ロックを避けるため、PLL 追従帯域を(単一周波数ウォブルの場合に比べて)低下 10 させる必要がある。その場合、PLLは、ディスクモー ターのジッタやディスク偏心によって生じるジッタに十 分追従できず、その結果、記録信号にジッタが残留する 場合が発生する。

【0011】一方、光ディスク上に形成された記録膜が 例えば相変化膜であった場合、書き換えを繰り返すうち に記録膜のSNが低下することがある。ウォブル周波数 が単一ならば、狭い帯域のバンドパスフィルタを用いて ノイズ成分を除去することが可能である。しかし、ウォ ブル周波数が変調されている場合、フィルタの帯域を拡 げねばならないため、ノイズ成分が混入しやすく、ジッ タをさらに悪化させるおそれがある。今後、記録密度を 髙めてゆくほど、ジッタマージンが減少するため、ウォ ブル周波数の変調を避けてジッタ増加を抑える必要があ る。

【0012】アドレス情報を記録するプレピットをグル ーブ間に形成する構成においては、ブレビットの長さを 十分長く、また個数を十分多くすることが難しいため、 記録密度を高めるにつれ、検出エラーが増えるおそれが ある。グルーブ間に位置するプレビットは、大きく形成

【0013】本発明は上記問題点に鑑み、その主な目的 は、オーバーヘッドを極力少なくし、かつ、トラックグ ルーブのウォブルに基づいて高い精度でクロック信号を 再生できる光ディスク媒体を提供することを目的とす る。

【0014】本発明の他の目的は、上記光ディスク媒体 に記録されたアドレスを再生する方法および装置を提供 するととにある。

[0015]

【課題を解決するための手段】本発明による光ディスク 媒体は、トラックグループを有し、前記トラックグルー ブに沿って情報が記録される光ディスク媒体であって、 前記トラックグルーブは、前記トラックグルーブに沿っ て配列された複数の単位区間部分であって、前記トラッ クグルーブに沿って周期的に変位する側面を有する複数 の単位区間部分を含み、前記複数の単位区間部分の側面 は、単一の基本周期で変位し、各単位区間部分に割り当 てられた副情報を、各単位区間部分に割り当てられた形 状によって表現する。

【0016】好ましい実施形態において、前記トラック

グループの側面の変位は、前記トラックグループの中心 線に対してディスク内周側または外周側へ生じている。

【0017】好ましい実施形態において、前記情報は所定長のブロック単位で記録され、各ブロックは前記トラックグループに沿って配列されたN個の単位区間部分を含む。

【0018】好ましい実施形態において、前記複数の単位区間部分で共通する側面の変位周期は、少なくとも1つのブロック内において一定の値を有している。

【0019】好ましい実施形態において、各単位区間部 10 分には1ビットの副情報が割り当てられ、各ブロックに含まれるN個の単位区間部分にはNビットの副情報群が記録されている。

【0020】好ましい実施形態において、前記Nビットの副情報群は、前記副情報群を記録している単位区間部分が属するブロックのアドレス情報を含んでいる。

【0021】好ましい実施形態において、前記Nビットの副情報群は、誤り訂正符号および/または誤り検出符号を含んでいる。

【0022】好ましい実施形態において、前記誤り訂正 20 符号または誤り訂正符号における、前記アドレス情報のエラー訂正能力の重み付けは下位ビット側で相対的に大きく設定されている。

【0023】好ましい実施形態において、各単位区間部分は、信号波形の立ち上がりが相対的に急峻で、立ち下りが相対的に緩やかになるように規定された第1の側面変位パターン、または、信号波形の立ち上がりが相対的に緩やかで、立ち下りが相対的に急峻になるように規定された第2の側面変位パターンを有している。

【0024】本発明によるアドレス再生方法は、トラッ クグループを有し、前記トラックグループに沿って情報 が記録される光ディスク媒体であって、前記トラックグ ループは、前記トラックグループに沿って配列された複 数の単位区間部分であって、前記トラックグループに沿 って周期的に変位する側面を有する複数の単位区間部分 を含み、前記複数の単位区間部分の側面は、単一の基本 周期で変位し、各単位区間部分に割り当てられた副情報 を、各単位区間部分に割り当てられた形状によって表現 しており、各単位区間部分の側面は、基本周波数は等し い形状の異なる第1および第2ウォブルバターンから選 択されたいずれかのパターンに従って変位している光デ ィスク媒体から、前記副情報を再生する方法であって、 各単位区間部分において、前記第1ウォブルバターンを 検出した回数と前記第2ウォブルバターンを検出した回 数とを比較することにより、前記単位区間部分に割り当 てられている副情報を決定する。

【0025】好ましい実施形態において、前記単位区間部分内における前記第1ウォブルパターンの検出回数と前記第2ウォブルパターンの検出回数との差が所定範囲内にあるとき、当該単位区間部分に割り当てられている

副情報に対して誤り訂正を行う。

【0026】好ましい実施形態において、前記ウォブルバターンに応じた信号の立ち上がり変位における傾き、および、立ち下がり変位における傾きに基づいて、ウォブルバターンの種類を検知する。

【0027】好ましい実施形態において、前記信号の立ち上がり変位における傾きの絶対値、および、立ち下がり変位における傾きの絶対値を比較することにより、ウォブルパターンの種類を検知する。

【0028】本発明による光ディスク再生装置は、トラ ックグルーブを有し、前記トラックグルーブに沿って情 報が記録される光ディスク媒体であって、前記トラック グルーブは、前記トラックグルーブに沿って配列された 複数の単位区間部分であって、前記トラックグループに 沿って周期的に変位する側面を有する複数の単位区間部 分を含み、前記複数の単位区間部分の側面は、単一の基 本周期で変位し、各単位区間部分に割り当てられた副情 報を、各単位区間部分に割り当てられた形状によって表 現しており、各単位区間部分の側面は、基本周波数は等 しい形状の異なる第1および第2ウォブルバターンから 選択されたいずれかのパターンに従って変位している光 ディスク媒体から、前記副情報を再生する装置であっ て、前記光ディスク媒体に光を照射し、前記光ディスク から反射された光に基づいて、電気信号を生成する光へ ッドと、前記電気信号から、前記ウォブルパターンに応 じて振幅が変化するウォブル信号を生成する再生信号処 理手段と、前記ウォブル信号の立ち上がりタイミングに おける傾きの絶対値をサンプルホールドする立ち上がり 値取得手段と、前記ウォブル信号の立ち下がりタイミン グにおける傾きの絶対値をサンプルホールドする立ち下 がり値取得手段と、前記立ち上がり値取得手段と前記立 ち下がり値取得手段の保持する値を比較し、多数決判別 によって副情報を決定する副情報検出手段とを備えてい る。

【0029】本発明による光ディスク再生装置は、トラ ックグループを有し、前記トラックグループに沿って情 報が記録される光ディスク媒体であって、前記トラック グルーブは、前記トラックグループに沿って配列された 複数の単位区間部分であって、前記トラックグルーブに 沿って周期的に変位する側面を有する複数の単位区間部 分を含み、前記複数の単位区間部分の側面は、単一の基 本周期で変位し、各単位区間部分に割り当てられた副情 報を、各単位区間部分に割り当てられた形状によって表 現しており、各単位区間部分の側面は、基本周波数は等 しい形状の異なる第1 および第2 ウォブルバターンから 選択されたいずれかのパターンに従って変位している光 ディスク媒体から、前記副情報を再生する装置であっ て、前記光ディスク媒体に光を照射し、前記光ディスク から反射された光に基づいて、電気信号を生成する光へ ッドと、前記電気信号から、前記ウォブルパターンに応

じて振幅が変化するウォブル信号を生成する再生信号処理手段と、前記ウォブル信号の立ち上がりタイミング、 立ち下がりタイミング、および、前記副情報の区切りのタイミングを規定するタイミング信号を生成するタイミング信号に従って前記第1ウォブルバターンを検出し、検出回数を計数する第1の形状計数手段と、前記タイミング信号に従って前記第2ウォブルバターンを検出し、検出回数を計数する第2の形状計数手段と、前記第1の形状計数手段による計数値と前記第2の形状計数手段による計数値と前記第2の形状計数手段による計数値とが記第2の形状計数手段による計数値とを比較し、多10数決判別によって前記副情報を決定する。

【0030】本発明による光ディスク再生装置は、トラ ックグループを有し、前記トラックグループに沿って情 報が記録される光ディスク媒体であって、前記トラック グルーブは、前記トラックグルーブに沿って配列された 複数の単位区間部分であって、前記トラックグルーブに 沿って周期的に変位する側面を有する複数の単位区間部 分を含み、前記複数の単位区間部分の側面は、単一の基 本周期で変位し、各単位区間部分に割り当てられた副情 報を、各単位区間部分に割り当てられた形状によって表 20 現しており、各単位区間部分の側面は、基本周波数は等 しい形状の異なる第1および第2ウォブルバターンから 選択されたいずれかのパターンに従って変位している光 ディスク媒体から、前記副情報を再生する装置であっ て、前記光ディスク媒体に光を照射し、前記光ディスク から反射された光に基づいて、電気信号を生成する光へ ッドと、前記電気信号から、前記ウォブルバターンに応 じて振幅が変化するウォブル信号を生成する再生信号処 理手段と、前記ウォブル信号の立ち上がりタイミング、 立ち下がりタイミング、ならびに前記副情報の区切りの 30 を含んでいる。 タイミングを規定するタイミング信号を生成するタイミ ング生成手段と、前記タイミング信号に従って前記第1 ウォブルパターンを検出し、検出回数を計数する第1の 形状計数手段と、前記タイミング信号に従って前記第2 ウォブルパターンを検出し、検出回数を計数する第2の 形状計数手段と、前記第1の形状計数手段による計数値 と前記第2の形状計数手段による計数値とを比較し、多 数決判別によって副情報を決定する副情報検出手段と、 前記第1の形状計数手段による計数値と前記第2の形状 計数手段による計数値の差が所定節囲内にあるとき、イ 40 レージャフラグを出力するイレージャ検出手段と、前記 副情報検出手段の出力と前記イレージャ検出手段の出力 に従って誤り訂正を施し、アドレス情報を生成する誤り 訂正手段とを備えている。

【0031】本発明による光ディスク媒体は、トラックグルーブを有し、前記トラックグルーブの物理的位置を示す位置情報が前記トラックグルーブのウォブル形状によって表現されている光ディスク媒体であって、前記トラックグルーブ上に配列された複数の位置情報単位を有しており、各位置情報単位は、複数種類のウォブルバタ 50

ーンから選択されたウォブルパターンの組み合わせによって前記位置情報を表現する位置情報部と、前記位置情報部におけるウォブルパターンから識別可能な形状のウォブルパターンを有する同期マーク部とを有している光ディスク媒体。

8

【0032】好ましい実施形態において、各記位置情報 部に先行する位置に設けられた精密位置決めマーク部を 有している。

【0033】好ましい実施形態において、前記精密位置 決めマーク部は、前記位置情報単位の先頭に配置されて いる。

【0034】好ましい実施形態において、前記精密位置 決めマーク部におけるウォブルバターンは、前記同期マ ーク部におけるウォブルバターンから識別可能な形状を 有している。

【0035】好ましい実施形態において、前記精密位置 決めマーク部におけるウォブルバターンは、前記位置情 報部におけるウォブルバターンから識別可能な形状を有 している。

0 【0036】好ましい実施形態において、前記位置情報 部におけるウォブルバターンは、滑らかな正弦波形状を 有する第1部分と、ディスク内周向き変位及び/または 外周向き変位が正弦波形部位よりも急峻な形状を有する 第2部分とを含んでいる。

【0037】好ましい実施形態において、前記同期マーク部におけるウォブルバターンは、前記第1部分および/または前記第2部分を含んでいる。

【0038】好ましい実施形態において、前記精密位置 決めマーク部は、精密位置決めに用いられる識別マーク を含んでいる。

【0039】好ましい実施形態において、前記識別マークは、前記トラックグループの一部を不連続にすることによって形成されたミラーマークである。

【0040】好ましい実施形態において、前記ミラーマークは、前記精密位置決めマーク部における前記ウォブルバターンの最初の2~4周期目に配置されている。

【0041】好ましい実施形態において、前記精密位置 決めマーク部におけるウォブルパターンは正弦波形状を 有している。

【0042】好ましい実施形態において、前記位置情報 単位内において、前記精密位置決めマーク部、前記位置 情報部、および前記同期マーク部がこの順序で配列され ている。

【0043】好ましい実施形態において、記録再生の最小単位である記録ブロックは、前記位置情報単位をL (Lは自然数)個含んでいる。

【0044】好ましい実施形態において、前記記録プロックは、エラー訂正符号を構成するデータ単位と一致している。

0 【0045】好ましい実施形態において、前記記録ブロ

ックの記録は、前記精密位置決めマーク部の開始点より所定長さ後から開始または終了される。

【0046】好ましい実施形態において、前記記録プロックの記録は、前記ミラーマークより所定長さ後から開始または終了される。

【0047】好ましい実施形態において、前記ミラーマークの長さは前記トラックグループに沿って1μm~10μmである。

【0048】好ましい実施形態において、M周期(Mは2以上の自然数)分のウォブルによって1つの副情報単位が表現されており、各副情報単位に対して前記位置情報の1ビットが割り当てられている。

【0049】好ましい実施形態において、前記同期マーク部は、ディスク内周向き変位と外周向き変位の両方が急峻な矩形部位を有するウォブルがM周期繰り返された第1のウォブルバターン、および/または、滑らかな正弦波状ウォブルがM周期繰り返された第2のウォブルバターンのN個(Nは自然数)の組み合わせによって構成されている。

【0050】好ましい実施形態において、前記同期マー 20 3である。 ク部は、前記第1のウォブルパターンのみを含んでい 【0062 る。 = 24、C

【0051】好ましい実施形態において、前記同期マーク部において、前記第1のウォブルバターンおよび前記第2のウォブルバターンが交互に配列されている。

【0052】好ましい実施形態において、前記同期マーク部は、第1のウォブルパターンから第2のウォブルパターンに移行する変化点と、第2のウォブルパターンから第1のウォブルパターンに移行する変化点の両方を包含する組み合わせによって構成されている。

【0053】好ましい実施形態において、前記位置情報:Aピット、前記同期マーク部の長さ:ウォブルのB周期、前記ミラーマークを含む前記精密位置決めマーク部の長さ:ウォブルのC周期分、ウォブル1周期の長さ:記録データ1チャンネルビットのW倍、記録再生の最小単位である記録ブロックのチャンネルビット数:Dピット、各記録ブロックに割り当てられる前記位置情報単位の数:Eの場合において、A、B、C、E、M、およびWは、いずれも自然数であり、D=(A×M+B+C)×W×Eの等式を満足する。

【0054】好ましい実施形態において、BはMの倍数である。

【0055】好ましい実施形態において、A=48、M=32、B=128、C=8、W=186、E=4である。

【0056】好ましい実施形態において、A=48、M=36、B=144、C=9、W=155、E=4である。

【0057】好ましい実施形態において、A=48、M =24、B=96、C=6、W=186、E=4であ る。

【0058】好ましい実施形態において、A=48、M =36、B=144、C=9、W=124、E=4であ る。

10

【0059】8ビットをFチャネルビットに変換する変調符号を用いる光ディスク媒体であって、ミラーマークを含む精密位置決めマーク部の長さ:ウォブルのC周期分、ウォブル1周期の長さ:記録データ1チャンネルビットのW倍、精密位置決めマーク部の長さ:記録データロントのW倍、和野性位の長さ:記録データロフレーム分、記録データ1フレーム分のバイト数をRの場合において、C、F、W、およびRは自然数、PおよびQは有理数であり、P×R×F=C×W、および、Q×R×F=M×Wの等式を同時に満足する。

[0060]好ましい実施形態において、F=16、M=32、C=8、W=186、P=1、Q=4、R=93である。

【0061】好ましい実施形態において、F=15、M =36、C=9、W=155、P=1、Q=4、R=9 3である。

【0062】好ましい実施形態において、F=12、M=24、C=6、W=186、P=1、Q=4、R=93である。

【0063】好ましい実施形態において、F=12、M=36、C=9、W=124、P=1、Q=4、R=93である。

【0064】本発明による位置情報再生方法は、上記の 光ディスク媒体から位置情報を読み出す再生方法であっ て、前記光ディスク媒体に形成された同期マーク部を検 30 出する同期マーク検出ステップと、前記精密位置決めマ ークを検出する精密位置決めマーク検出ステップと、前 記同期マークの検出結果と前記精密位置決めマークの検 出結果の少なくともどちらか一方を用いて位置情報のビ ット同期をとる位置情報ビット同期ステップと、前記位 置情報ビット同期ステップによるビット同期を基準にし て位置情報の再生を行う位置情報再生ステップとを含 む。

【0065】本発明によるデータ記録方法は、上記光ディスク媒体にデータの記録を行う記録方法であって、前記光ディスク媒体に形成された同期マーク部を検出する同期マーク検出ステップと、前記同期マーク部の検出結果に基づいて精密位置決めマークを検出する精密位置決めマーク検出ステップと、前記精密位置決めマークの検出結果を用いて位置決めを行う位置決めステップと、前記位置決めステップによる位置決め結果を基準にしてデータの記録開始を行う記録開始ステップとを含む。

【0066】本発明による光ディスク再生装置は、上記の光ディスク媒体から位置情報を読み出す光ディスク再生装置であって、前記光ディスク媒体に形成された同期でのマーク部を検出する同期マーク検出手段と、前記同期マ

一ク検出手段による同期マーク検出タイミングから所定の時間経過後、所定の時間幅の第1の検出ウインドウを生成する第1のウインドウ生成手段と、前記第1の検出ウインドウを用いて前記光ディスク媒体に形成された識別マークを検出する識別マーク検出手段と、前記同期マーク検出タイミングと前記識別マーク検出タイミングの少なくともどちらか一方を用いて前記光ディスク媒体に形成された位置情報のビット同期をとる位置情報ビット同期手段と、前記位置情報ビット同期手段によるビット同期タイミングに応じて位置情報の再生を行う位置情報 10 再生手段とを備えている。

【0067】本発明による光ディスク記録装置は、上記の光ディスク媒体にデータの記録を行う光ディスク記録装置であって、前記光ディスク媒体に形成された同期マーク部を検出する同期マーク検出手段と、前記同期マーク検出手段による同期マーク検出タイミングから所定の時間経過後、所定の時間幅の第1の検出ウインドウを生成する第1のウインドウ生成手段と、前記第1の検出ウインドウを用いて前記光ディスク媒体に形成された識別マークを検出する識別マーク検出手段と、前記識別マーク検出タイミングからデータ記録の開始位置または終了位置を決定するデータ記録手段とを備えている。

【0068】本発明による光ディスク媒体は、トラックグループを有し、前記トラックグループに沿って情報が記録される光ディスク媒体であって、前記トラックグループは、前記トラックグループに沿って配列された複数の単位区間部分であって、前記トラックグループに沿って周期的に変位する側面を有する複数の単位区間部分を含み、前記複数の単位区間部分の側面は、共通する周期で変位し、各単位区間部分に割り当てられた副情報を、各単位区間部分に割り当てられた形状によって表現し、前記副情報の組み合わせによって管理情報が表現されている、光ディスク媒体。

【0069】好ましい実施形態において、前記管理情報は、非ユーザ領域に記録されている。

【0070】本発明による光ディスク媒体は、トラック グループを有し、前記トラックグループに沿って情報が 記録される光ディスク媒体であって、光ディスク媒体の 管理情報が前記トラックグループのウォブルによって表 現されている。

【0071】好ましい実施形態において、前記管理情報は、同一の周波数で振動する異なるウォブル波形の組み合わせによって表現されている。

【0072】好ましい実施形態において、前記管理情報は、滑らかな正弦波部位と、ディスク内周向きおよび/またはディスク外周向き変位を急峻にした矩形部位とによって構成されたウォブル形状の組み合わせによって表現されている。

【0073】本発明による光ディスク媒体は、記録面上 にトラックグルーブを有し、前記トラックグルーブに沿 50

って所定長のブロック単位ととに情報が記録される光ディスク媒体であって、前記トラックグルーブには各ブロック単位の先頭を表示する識別マークが形成されており、好きしい事件形能にないて、前記練別マークトに特

12

り、好ましい実施形態において、前記識別マーク上に特定パターンの信号が上書きされる。

【0074】好ましい実施形態において、前記識別マークは、前記信号が記録される領域の略中央に位置している。

【0075】好ましい実施形態において、前記識別マークは、前記信号が記録される領域の中央より先行ブロック側に位置する。

【0076】好ましい実施形態において、前記識別マークは、前記トラックグループを寸断して設けられた平坦部を有している。

【0077】好ましい実施形態において、前記識別マークは、複数のサブマークを含んでいる。

【0078】好ましい実施形態において、前記トラック グループは周期的にウォブリングしており、前記識別マ ークは、上記トラックグルーブのウォブル位相が異なる 複数の領域の接続によって形成されている。

【0079】好ましい実施形態において、トラックグループには周期的な蛇行が設けられており、識別マークが上記蛇行の周波数とは異なる周波数を有していることを特徴とする。

【0080】好ましい実施形態において、前記所定長の ブロック単位は、グルーブに沿って配列された複数のサ ブブロックを有しており、前記サブブロックのための識 別マークが、該サブブロック内に設けられている。

【0081】好ましい実施形態において、トラックグル つづには周期的な蛇行が設けられており、前記サブブロックのための識別マークには、他の部分とは異なる周波 数の蛇行が割り当てられている。

【0082】好ましい実施形態において、前記サブブロックのための識別マークは、対応するザブロックの先頭に位置している。

【0083】好ましい実施形態において、前記所定長の ブロック単位に含まれるサブブロックのための識別マー クは、前記ブロック単位のアドレスを示す副情報を表現 している。

40 【 0 0 8 4 】好ましい実施形態において、前記トラック グループのウォブルは、前記ブロック単位のアドレスを 示す情報に対応した形状を有している。

【0085】本発明による信号記録方法は、記録面上にトラックグループを有し、前記トラックグループに沿って所定長のブロック単位どとに情報が記録される光ディスク媒体であって、前記トラックグループに各ブロック単位の先頭を表示する識別マークが形成されている光ディスク媒体に対して、信号を記録する信号記録方法であって、信号を記録するべき少なくとも1つのブロック単位の先頭に位置する識別マークの手前より記録を開始

し、前記信号を記録するべき少なくとも1つのブロック 単位の後尾に位置する識別マークを通過した後に記録を 終了する。

【0086】本発明による信号記録方法は、記録面上にトラックグループを有し、前記トラックグループに沿って所定長のブロック単位ごとに情報が記録される光ディスク媒体であって、前記トラックグループに各ブロック単位の先頭を表示する識別マークが形成され、各識別マークが複数のサブマークを含んでいる光ディスク媒体に対して、信号を記録する信号記録方法であって、信号を記録するべき少なくとも1つのブロック単位の先頭に位置する識別マークに含まれる最初のサブマークを検出した後に記録を開始し、前記信号を記録するべき少なくとも1つのブロック単位の後尾に位置する識別マークに含まれる最後のサブマークを検出した後に記録を終了する。

【0087】好ましい実施形態において、前記識別マーク上に、特定パターンの信号を上書きする。

【0088】好ましい実施形態において、前記特定バターンの信号はVFOである。

[0089]

【発明の実施の形態】本発明による光ディスク媒体の記録面1には、図1Aに示すように、トラックグルーブ2がスパイラル状に形成されている。図1Bは、トラックグルーブ2の一部を拡大して示している。図1Bにおいては、不図示のディスク中心が下方に存在し、ディスク径方向が矢印aで示されている。矢印bは、ディスク上に形成される記録/再生光のビームスポットがディスクの回転に伴って移動する方向を示している。本明細書では、矢印aに平行な向きを「ディスク径(ラジアル)方 30向」と呼び、矢印bに平行な方向を「トラック方向」と呼ぶことにする。

【0090】ディスク上に形成される光ビームスポットを固定した座標系では、光ビームに照射されるディスク部分(「ディスク照射部」)は、矢印りとは反対の方向に移動する。

【0091】CCで、図1Bに示すようなX-Y座標を考えることにする。本発明の光ディスクでは、トラックグループの側面2a、2bのY座標位置がX座標の増加に伴って周期的に変化している。このようなグループ側 40面2a、2bの周期的な位置変位をトラックグループ2の「ウォブル」または「ウォブリング」と称する。矢印a方向の変位は「ディスク外周側変位」と称し、矢印aの反対方向への変位は「ディスク内周側変位」と称する。また、図中、ウォブルの1周期は「T」で示されている。ウォブル周波数は、ウォブルの1周期Tに反比例し、ディスク上における光ビームスポットの線速度に比例する。

【0092】図示されている例におけるトラックグルーブ2の幅はトラック方向(矢印b)に沿って一様であ

る。このため、トラックグループ2の側面2a、2bの位置がディスク径方向(矢印a)に変位する量は、トラックグループ2の中心(破線)がディスク径方向に変位する量に等しい。このため、以下においては、トラックグループにおける側面位置のディスク径方向変位を「トラックグループの変位」または「トラックグループのウォブル」と簡略的に表現することにする。ただし、本発明は、トラックグループ2の中心とトラックグループ2の側面2a、2bとがディスク径方向に同じだけウォブルする場合に限定されない。トラックグルーブ2の幅がトラック方向に沿って変化しても良いし、トラックグループの側面のみがウォブルしていてもよい。

14

【0093】本発明では、トラックグルーブ2のウォブリング構造が複数種類の変位パターンの組み合わせによって規定されている。すなわち、トラックグルーブ2の平面形状は、図1Bに示すような単なる正弦波形のみからなるのではなく、正弦波形とは異なる形状部分を少なくとも一部に有している。このようなウォブルドグループの基本構成は、本出願人による特許出願(特願2000-6593号、特願2000-187259号、および特願2000-319009号)の明細書に開示されている。

【0094】図1Bのトラックグループ2について、グループ中心のY座標をX座標の関数f。(x)で示すと、f。(x)は、例えば、定数・s in  $(2\pi x/T)$ で表される。

【0095】以下、図2(a)および(b)を参照しながら、本発明で採用するウォブルパターンの構成を詳細に説明する。

【0096】図2(a)は、トラックグルーブ2のウォブルバターンを構成する4種類の基本要素を示している。図2(a)には、滑らかな正弦波形部位100および101、ディスク外周向き変位を急峻にした矩形部位102、ならびに、ディスク内周向き変位を急峻にした矩形部位103が示されている。これらの要素部分の組み合わせによって、図2(b)に示すような、4種類のウォブルバターン104~107が形成される。

【0097】ウォブルパターン104は矩形部位のない 正弦波である。このパターンを「基本波形」と称することとする。本明細書において、「正弦波」とは、完全な サインカーブに限定されず、滑らかな蛇行を広く含むも のとする。

【0098】ウォブルバターン105は、正弦波形による変位よりも急激にディスク外周側に変位する部分を有している。このような部分を「外周向き変位矩形部」と称することにする。

【0099】実際の光ディスクでは、トラックグループ のディスク径方向変位をトラック方向に対して垂直に実 50 現することは困難であるため、完全な矩形が形成される

わけではない。従って、実際の光ディスクにおける矩形部のエッジ形状は、正弦波部位に対して相対的に急峻に変位していれば良く、完全な矩形である必要はない。図2(b)からもわかるように、正弦波部位では、最内周側から最外周側への変位がウォブル周期の1/2の時間で完了する。矩形部位では、同様の変位がウォブル周期の例えば1/4以下で完了するようにすれば、これらの形状差を充分に検知することが可能である。

15

【0100】なお、ウォブルバターン106は、内周向き変位矩形で特徴付けられ、ウォブルバターン107は、「内周向き変位矩形」プラス「外周向き変位矩形」で特徴付けられる。

【0101】ウォブルバターン104は、基本波形のみによって構成されているため、その周波数成分は、ウォブル周期Tの逆数に比例する「基本周波数」によって規定される。これに対して、他のウォブルバターン105から107の周波数成分は、基本周波数成分以外に、高周波成分を有している。高周波成分は、ウォブルバターンの矩形部分における急激な変位によって発生する。

【0102】ウォブルバターン105~107について、図1Bの座標系を採用し、トラック中心のY座標をX座標の関数で示すと、これらの関数をフーリエ級数で展開することができる。展開されたフーリエ級数には、sin(2πx/T)よりも振動周期の短いsin関数の項(髙調波成分)が含まれることになる。しかしながら、いずれのウォブルバターンも基本波形成分を有している。本明細書では、基本波形の周波数を「ウォブル周波数」と称する。上記4種類のウォブルバターンは、共通のウォブル周波数を有している。

【0103】本発明では、ウォブル周波数を変調すると 30 とによってトラックグルーブ2にアドレス情報を書き込む代わりに、前述の複数種類のウォブルパターンを組み合わせるととによって、アドレス情報を含む種々の情報をトラックグルーブに記録させることができる。具体的には、トラックグルーブの所定区間毎に上記4種類のウォブルパターン104~107のいずれかを割り当てることにより、例えば「B」、「S」、「O」、および「1」などの4つの符号を記録しておくことが可能である。ここで、「B」はブロック情報を示し、「S」は同期情報を示すものとする。「O」および「1」は、それ 40 らの組み合わせによってアドレス番号やその誤り検出符号などを表現する。

【0104】次に、図3Aおよび図3Bを参照しながら、本発明による光ディスクからトラックグループのウォブルによって記録された情報を再生する方法の基本を説明する。

【0105】まず、図3Aおよび図3Bを参照する。

【0106】図3Aは、再生装置の主要部を示す図であり、図3Bは、トラックグループと再生信号との関係を示す図である。

【0107】図3Bに示す模式的に示すトラックグルー ブ200に対して、再生用レーザビーム201のスポッ トを矢印方向に走査する。レーザビーム201は光ディ スクから反射され、反射光202が形成される。反射光 202は、図3Aに示す再生装置のディテクタ203、 204で受け取られる。ディテクタ203、204は、 ディスク半径方向に対応した方向に分割されており、そ れぞれ、受け取った光の強度に応じた電圧を出力する。 ディテクタ203、204に対する反射光202の照射 10 位置(受光位置)がディテクタ203とディテクタ20 4との間にある分割位置に対していずれかの側にシフト すると、ディテクタ203の出力とディテクタ204の 出力との間に差異が発生する(差動プッシュブル検 出)。ディテクタ203、204の出力は差動回路20 5に入力され、差動回路205において引き算が実行さ れる。その結果、グループ200のウォブル形状に応じ た信号(ウォブル信号)206が得られる。ウォブル信 号206は、ハイパスフィルタ(HPF)207に入力 され、ハイパスフィルタ(HPF)207で微分され 20 る。その結果、ウォブル信号206に含まれていた滑ら かな基本成分は減衰し、急峻な傾斜を持った矩形部分に 対応したパルス成分をもつパルス信号208が得られ る。図3Bからわかるように、パルス信号208におけ る各パルスの極性は、グループ200における急峻な変 位の方向に依存している。このため、パルス信号208 から、グループ200時つウォブルパターンを識別す ることが可能である。

【0108】次に、図3Cを参照する。図3Cは、図3 Bに示すウォブル信号206からバルス信号208とクロック信号209とを生成する回路の構成例を示している。

【0109】図3Cの構成例では、ウォブル信号206は、第1のバンドバスフィルタBPF1および第2のバンドバスフィルタBPF2に入力される。そして、第1のバンドバスフィルタBPF1および第2のバンドバスフィルタBPF2は、それぞれ、パルス信号208およびクロック信号209を生成している。

【0110】トラックのウォブル周波数を f w (Hz)とすると、第1のバンドバスフィルタBPF1は、4 f w~6 f w (例えば5 f w)の周波数でゲイン(透過率)がピークとなる特性をもつフィルタから形成される。このようなフィルタによれば、低周波からピーク周波数までは例えば20dB/decでゲインが上昇し、ピーク周波数よりも周波数が高い領域では急激に(例えば60dB/dec)でゲインが低下することが好ましい。第1のバンドバスフィルタBPF1は、トラックのウォブルが矩形的に変化する部分を示すパルス信号208をウォブル信号206から適切に生成することができる。

50 【0111】―方、第2のパンドパスフィルタBPF2

は、所定の周数数帯域(例えばウォブル周波数fwを中 心に含む、0.5 f w~1.5 f wの帯域) でゲインが 高く、それ以外の周波数ではゲインが小さいフィルタリ ング特性を有している。このような第2のパンドバスフ ィルタBPF2は、トラックのウォブル周波数に対応し た周波数を持つ正弦波信号をクロック信号209として 生成することができる。

【0112】以下、本発明による光ディスク媒体の実施 形態を詳細に説明する。

【0113】(実施形態1)本実施形態に係る光ディス 10 クの記録面1にも、図1Aに示すようなスパイラル状ト ラックグループ2が形成されている。

【0114】図4は、本実施形態におけるトラックグル ーブ2の形状を示している。トラックグルーブ2は、複 数のブロックに分かれており、ブロックとブロックとの 間には、位置決めマークとして機能するブロックマーク (識別マーク) 210が設けられている。本実施形態に おけるブロックマーク210は、トラックグループ2を 寸断することにより形成されている。

【0115】トラックグループ2は、複数の単位区間2 2、23を含んでおり、所定数の単位区間22、23に よって各ブロックが形成される。各単位区間には、複数 のウォブルバターンから選択された任意のウォブルバタ ーンが割り当てられ得る。図4の例では、単位区間22 には図2(b)のウォブルパターン106が割り当てら れ、単位区間23にはウォブルパターン105が割り当 てられている。

【0116】ウォブルバターン105およびウォブルバ ターン106は、それぞれ、1ビットの情報要素 情報要素を本明細書では「副情報」と称することにす る。トラックグルーブの各単位区間におけるウォブルバ ターンの種類を検知すれば、その単位区間に割り当てら れた副情報の内容を再生することができる。そして、複 数ピットの副情報から種々の情報を再生することが可能 になる。

【0117】ウォブルパターンにおける波形の違いは、 前述したように、差動ブッシュブル検出で得られる再生 信号の立ち上がり/立下りの傾斜の差となって表れる。 従って、例えば単位区間22のウォブルバターンが図2 Aのウォブルパターン105およびウォブルパターン1 06のいずれであるかを容易に識別できる。前述のよう に再生信号を徴分することによって上記検出を行うと、 ノイズ成分が増加する。このため、S N比の低い高密度 光ディスク媒体に適用する場合、検出エラーが生じる可 能性がある。このような検出エラーを発生させないよう にするため、本実施形態では、以下に説明する技術を採 用している。

【0118】ユーザによってディスクに書き込まれるべ き情報(以下、「記録情報」と称する。)は、複数のブ 50 ない。また、VFO信号は単一周波数で繰り返される信

ロックに分けられ、トラックグループに沿って記録層に 書き込まれる。記録情報の書き込みは、ブロックマーク 210を起点にしてトラックグループ2に沿って伸びる 所定長(例えば64キロバイト長)のブロックを単位と して行われる。このようなブロックは、情報処理上の単 位であり、例えばECCブロックなどを意味する。ブロ ックはN個(Nは自然数)のサブブロックを含んでい る。ブロックが62キロバイトで、サブブロックが2キ ロバイトであるとき、1つのブロックに含まるサブブロ

18

【0119】本実施形態では、トラックグループ上で各 サブブロックの情報が書き込まれるべき領域は、トラッ クグルーブの単位区間22、23に対応している。

ックの個数Nは32となる。

【0120】単位区間22、23のそれぞれに1ピット の副情報 0 または 1 を記録しているため、各ブロックに はN=32(ビット)の副情報群が割り当てられる。本 実施形態では、この32ビットの副情報群によって、当 該ブロックのアドレスを表記する。

【0121】例えば、各単位区間の長さを2418バイ ト(=2048バイト+パリティ)とし、1ウォブル周 期を11.625パイトに相当する長さに設定した場 合、各単位区間には208周期分のウォブルバターンが 含まれることになる。その結果、図3日および図3Cに 示すウォブル信号206をウォブルの208周期分(2 08波数)の期間にわたって検知し、ウォブルパターン の種類を識別すればよい。このため、信号再生時にノイ ズによって多少の検出エラーが発生したとしても、副情 報を正確に判別することができる。

【0122】より具体的には、例えば、差動プッシュブ ("0"または"1")を担っている。この1ビットの 30 ル信号の微分波形(バルス信号208)をその立ち上が り、立ち下がり毎にサンプルホールドする。そして、立 ち上がりの回数および立ち下りの回数をそれぞれ積算し た値を比較するようにすれば、ノイズ成分がキャンセル されるため、副情報成分を高い精度で抽出することがで きる。

> 【0123】なお、図4のブロックマーク210は、ト ラックグループ2を寸断して設けられているため、ブロ ックマーク210上の記録層に情報を上書きすると多少 の問題が発生しえる。すなわち、グルーブの有無によっ て反射光量が大きく変化するため、ブロックマーク21 0の存在が再生信号に対する外乱として作用する。 そこ で、本実施形態では、ブロックマーク210を含む所定 長の領域21にVFO(Variable Frequ ency Oscillator) 記録領域21を割り 当てている。VFO記録領域21とは、単一周波数信号 VFOが記録される領域であり、VFOは、記録情報の 再生に必要なPLLを引き込ませるための信号である。 VF O信号であれば、多少の外乱変動があっても局所的 なジッタが発生するだけであり、エラーが生じることは

19

号であるため、ブロックマークによる外乱を分離するこ とも可能である。VFO記録領域21 に記録される信号 は、単一周波数に限らずとも、ブロックマーク210に よる信号と周波数分離可能な十分狭いスペクトル帯域の 特定パターンの信号であればよい。

【0124】(実施形態2)図5を参照しながら、実施 形態1における光ディスク媒体のアドレスを再生する機 能を持った光ディスク再生装置を説明する。

【0125】との再生装置の光ヘッド331から出たレ ーザビームは、光ディスク1を照射し、光ディスク1の 10 トラックグループ上に光スポットを形成する。光ディス ク1の回転に伴って光スポットがトラックグルーブ上を 移動するように駆動系の制御が行われる。

【0126】光ヘッド331は、光ディスク1によって 反射されたレーザビームを受け取り、電気信号を生成す る。光ヘッド331から出力された電気信号は、再生信 号処理回路332に入力され、再生信号処理回路332 において演算される。再生信号処理回路332は、光へ ッド331から得た信号に基づいて、全加算信号とウォ ブル信号(ブッシュブル信号)とを生成し、出力する。 【0127】ウォブル信号はウォブルPLL回路333 に入力される。ウォブルPLL回路333は、ウォブル 信号からクロック信号を生成し、タイミング発生回路3 35に送出する。クロック信号の周波数は、ウォブル周 波数を逓倍した大きさを持つ。なお、ウォブルPLL部 333が位相同期していない状態では、精度は劣るもの の基準クロックを用いてタイミングを生成することもで きる。

[0128] 再生信号処理回路332から出力された全 加算信号は、ブロックマーク検出回路334に入力され 30 る。プロックマーク検出回路334は、全加算信号から ブロックマーク210の位置を検出する。実施形態1の 光ディスクでは、ブロックマーク210が形成されてい る部分からの反射レーザ光強度が他の部分よりも高くな る。とのたため、再生信号処理回路332は、全加算信 号が所定のレベルを超えたとき、ブロックマーク検出信 号を生成し、タイミング発生回路335に送出する。

【0129】タイミング発生回路335は、上記のブロ ックマーク検出信号およびクロック信号に基づいて、ブ ロック先頭位置からのクロック数をカウントする。この 40 カウントにより、ウォブル信号の立ち上がりタイミン グ、立ち下がりタイミング、副情報の区切りのタイミン グ、および、ブロックの区切りタイミングを決定するこ とができる。

【0130】第1の形状計数回路336は、ウォブル信 号の立ちあがり時におけるウォブル信号の傾きが所定値 Utu以上になる回数を単位区間毎にカウントする。具体 的には、プッシュブル信号の傾きが、ウォブル信号の立 ちあがり時において、所定値Urr以上であれば、計数値 C1を1だけ増加し、 $U_{\tau n}$ 未満であれば、計数値C1を 50 が 1 のとき、副情報を消去し、強制的に誤り訂正を

変化させずにそのまま保持する。ウォブル信号の立ちあ がり時は、タイミング発生回路335の出力信号によっ て規定される。

【0131】第2の形状計数回路337は、ウォブル信 号の立ち下がり時におけるウォブル信号の傾きが所定値 Dtb以下になる回数を単位区間毎にカウントする。具体 的には、プッシュブル信号の傾きが、ウォブル信号の立 ち下がり時において、所定値Dru以下であれば、計数値 C2を1だけ増加し、Drnを超えれば、計数値C2を変 化させずにそのまま保持する。ウォブル信号の立ち下が り時は、タイミング発生回路335の出力信号によって 規定される。

【0132】副情報検出回路338は、タイミング発生 回路335が生成した副情報の区切りタイミング信号に 基づいて、第1の形状計数回路336の計数値C1と第 2の形状計数回路337の計数値C2を比較する。ある 単位区間について、C1≧C2が成立すれば、当該単位 区間における副情報として"1"を出力し、C1<C2 が成立すれば、当該単位区間における副情報として"

20 0"を出力する。言い換えると、単位区間毎に多数決判 別でウォブル信号の種類を決定している。

【0133】誤り訂正回路339は、1ブロック内に含 まれる複数の単位区間に割り当てられた副情報群に対し て誤り訂正を施し、アドレス情報を再生する。

【0134】上記の各回路は、独立した別々の回路とし て構成されている必要はなく、ある回路要素が複数の回 路に共通して用いられていてもよい。また、予めメモリ に記録されたプログラムに従って動作が制御されるディ ジタルシグナルプロセッサによって回路の機能が実行さ せるようにしてもよい。このことは、以下に述べる各実 施形態についても当てはまる。

【0135】(実施形態3)図6を参照しながら、本発 明による光ディスク再生装置の他の実施形態を説明す る。本実施形態における光ディスク再生装置は、実施形 態4におけるアドレス情報再生装置と比較して、イレー ジャ検出回路340を備えている点で異なる。また、誤 り訂正回路339の機能も異なっている。これらの点以 外では、本実施形態の装置は実施形態2の装置と同様で あるので、両実施形態に共通する構成については説明を 繰り返さないこととする。

【0136】イレージャ検出回路340は、各単位区間 について、第1の形状計数回路336が出力する計数値 C1と、第2の形状計数回路337が出力する計数値C 2とを比較する。そして、所定値Eに対して、-E<C 1-C2<+Eの関係が成立したとき、副情報の判別が あいまいであるとしてイレージャフラグ"1"を出力す る。一方、-E<C1-C2<+Eの関係が成立しない とき、イレージャフラグ"0"を出力する。

【0137】誤り訂正回路339は、イレージャフラグ

施す。

【0138】本実施形態では、このようにイレージャフ ラグによって誤りビットを消去するため、誤り訂正符号 の訂正可能ビット数が2倍になる。

【0139】なお、イレージャフラグとしては、C1-C2≦-Eのとき"O"、-E<C1-C2<+Eのと き"X"、+E≦C1-C2のとき"1"を出力するよ うにしてもよい。との場合、イレージャフラグが"X" であれば、強制的にエラー訂正を施すようにしても良 かっ

【0140】以上のように本実施形態の光ディスク再生 装置によれば、第1の形状計数値と第2の形状計数値の 差が小さく副情報の判定があいまいな場合、誤り訂正の 過程でそのビットを消去することによって、誤り訂正能 力を向上させ、より信頼性の高いアドレス再生が可能に なる。

【0141】(実施形態4)図7を参照しながら、本発 明による光ディスク媒体のアドレス再生方法を説明す る。

【0142】図7の上部には、ウォブル形状351が模 20 式的に示されている。ウォブル形状351の左部分は立 ち下がり変位が急峻であり、左部分は立ち上がり変位が 急峻である。

【0143】プッシュブル信号に現れたウォブル信号3 52は、ノイズや波形歪みによって品質が劣化してい る。

【0144】2値化信号353は、ウォブル信号352 を0レベルでスライスした信号である。微分信号354 は、ウォブル信号352を微分した信号である。微分信 いる。変位点における傾斜を検出している部分以外でも ノイズや波形歪みによってビーキングが現れている。

【0145】簡単化のため、ウォブル信号のある任意の 第1部分355と第2部分356について説明する。

【0146】ウォブル信号の第1部分355において、 2値化信号803の立ち上がりエッジにおける微分信号 354のサンプリング値357の絶対値と、立ち下がり エッジにおける微分信号354のサンプリング値358 を絶対値とを比較する。サンプリング値358の絶対値 の方が大きいため、第1部分355が含まれるウォブル 40 信号は、立ち上がり変位よりも立ち下がり変位が急峻な ウォブルパターンを有していると決定できる。

【0147】同様に、ウォブル信号の第2部分356に おいて、2値化信号803の立ち上がりエッジにおける 微分信号354のサンプリング値359の絶対値と、立 ち下がりエッジにおける微分信号354のサンプリング 値360を絶対値とを比較する。サンプリング値359 の絶対値の方が大きいため、第2部分356が含まれる ウォブル信号は、立ち下がり変位よりも立ち上がり変位 が急峻なウォブルパターンを有していると決定できる。

【0148】とのような識別をウォブル周期毎に行い、 識別結果を積算するととにより、副情報単位内での多数 決判別を実行することができる。

22

【0149】とのように本発明のアドレス再生方法は、 ウォブル信号を2値化した信号のエッジタイミングにお いてのみ微分信号をサンプリングし、サンプル値を比較 する。その結果、ウォブル形状の変位点における傾きを 検出し、ノイズや波形歪み等の外乱があっても信頼性の 髙い検出ができる。

【0150】(実施形態5)図8を参照しながら、本発 10 明の光ディスクからアドレスを再生できる他の光ディス ク再生装置を説明する。

【0151】本実施形態の再生装置と、図5の再生装置 との相違点は、本実施形態の装置がウォブル形状検出回 路361を備えている点にある。ウォブル形状検出回路 361は、1ウォブル周期毎に、ウォブル形状の立ち上 がり変位が急峻な第1の形状であるか、立ち下がり変位 が急峻な第2の形状であるかを識別し、副情報検出回路 338にウォブル形状情報を出力する。副情報検出回路 338は、ウォブル形状回路361から得たウォブル形 状情報に基づいて、形状検出数の多い形状を決定する。 そして、着目する副情報単位に割りあてられた副情報を 識別し、出力する。

【0152】副情報検出回路338は、受け取ったウォ ブル形状情報にもとづいて、第1の形状の検知を示す信 号を受け取った回数を得るためのカウンタと、第2の形 状の検知を示す信号を受け取った回数を得るためのカウ ンタとを備えていても良い。両形状についてのカウント 数を比較することにより、多数決判別が実行できる。ま 号354は、ウォブル形状の傾斜に関する情報を有して 30 た、アップダウンカウンタによって、第1の形状を検知 したときは値を1だけ増加させ、第2の形状を検知した ときは値を1だけ減少させるようにしてしてもよい。と の場合、単位区間の終了時点におけるアップダウンカウ ンタの符号で副情報を表現することができる。

> 【0153】次に、図9を参照してウォブル形状検出回 路361の動作を詳細に説明する。

【0154】ウォブル形状検出回路361は、プッシュ プル信号(ウォブル信号)を受け取り、不必要なノイズ 成分を低減するBPF(バンドパスフィルタ)362を 有している。とのBPF362は、ウォブル信号の基本 波周波数成分と、ウォブルの傾き情報を有する高調波周 波数成分とを通過させれば良い。ウォブル信号の基本周 波数をfwとすると、線速度の変化マージンを考慮し、 1/2 f w~5 f wの帯域を持つパンドパスフィルタを 用いることが好ましい。

【0155】BPF362の出力は、傾き検出回路36 3と2値化回路365に入力される。

【0156】傾き検出回路363は、ウォブル信号の傾 きを検出する。この「傾き」の検出は、ウォブル信号を 50 微分することによって行われ得る。微分に代えて、傾き

Section 1.

41

情報を有する高調波成分のみを抽出するHPF(ハイバスフィルタ)を用いても良い。傾き検出回路363の出力は、立ち上がり検出回路366と反転回路364とに送られる。

【0157】反転回路904は、傾き検出回路363の 出力を0レベルに対して反転し、立ち下がり値取得回路 367に出力する。

【0158】2値化回路905は、ウォブル信号の立ち上がりゼロクロスタイミングと、立ち下がりゼロクロスタイミ 10タイミングとを検出する。立ち上がりゼロクロスタイミ 10ングは、ウォブル信号が"L"レベルから"H"レベルに変位するタイミングであり、立ち下がりゼロクロスタイミングは、"H"レベルから"L"レベルに変位するタイミングである。

【0159】立ち上がり値取得回路366は、2値化回路365が検出した立ち上がりゼロクロスタイミングにおける傾き検出回路363の出力した傾きをサンプルホールドする。同様に、立ち下がり値取得回路367は、2値化回路366が検出した立ち下がりゼロクロスタイミングにおける反転回路364が出力した傾き(傾き値 20の反転)をサンプルホールドする。

【0160】とこで、立ち上がり値取得回路366がサンプリングする値は、立ち上がりにおける傾きであるととから、正の値である。また、立ち下がり値取得回路367がサンプリングする値は、立ち下がりにおける傾きを反転した値であることから、正の値である。つまり、立ち上がり値取得回路367がサンプリングする値は、それぞれ傾きの絶対値に相当する。

【0161】比較回路369は、立ち上がり値取得回路366がサンプルホールドしている立ち上がりタイミングにおける傾きの絶対値と、立ち下がり値取得回路377がサンプルホールドしている立ち下がりタイミングにおける傾きの絶対値を、ウォブルの立ち下がりゼロクロスタイミングから遅延回路368で所定時間遅延したタイミングにおいて比較し、立ち上がり値検出回路366の値が大きければ第1の形状、そうでなければ第2の形状として、ウォブル形状情報を出力する。つまり、ウォブル信号の傾き情報が最も確実な(微分値が最大、最小となる)立ち上がりゼロクロスタイミングにおける傾き、ならびに、立ち上がりゼロクロスタイミングにおける傾き、ならびに、立ち上がりゼロクロスタイミングにおける傾きだけを比較することにより、確実なウォブル形状の検出を行っている。

【0162】なお、本実施形態では、同一の信号を2値 化回路365と傾き検出回路363の両方に入力しているが、本発明はこれに限定されない。ウォブル信号のゼロクロスタイミングをより高精度に検出するため、LPF(ローパスフィルタ)を介してBPF362の出力を2値化回路365に入力してもよい。また、BPF362として、2種類のBPFを備え、異なる特性を持つB50

PFを傾き検出回路363と2値化回路365に割り当てるようにしてもよい。この場合、各BPFを通過したウォブル信号の位相を一致させるため、別途、遅延補正

回路を層に有することが望ましい。

24

【0163】 このように、本実施形態における光ディスク再生装置によれば、副情報を有するウォブル信号のゼロクロスタイミングにおいて、ウォブル信号の傾きをサンプルホールドし、そのホールド値を比較する。こうすることにより、ウォブル形状の識別を確実に行うことができ、ノイズ等による副情報の誤検出を低減することができる。

【0164】(実施形態6)図10は、ブロックマーク210がVFO記録領域21の略中央に配置されている構成を示している。なお、図10の例では、VFO記録領域21に矩形波形のウォブルが形成されているが、本発明は、このような態様に限定されない。

【0165】 ことでは、図11Aおよび図11Bを参照しながら、信号をVFO記録領域21に記録する方法について説明する。図11Aおよび図11Bでは、簡単化のため、トラックグルーブ2に形成されているウォブルの記載を省略している。

【0166】図11Aは、トラックグループ2上に1ブロック相当の信号を記録する場合を示している。1ブロック単位の記録信号は、データ(DATA)202とVFO201、203とを含んでいる。

【0167】各ブロックの記録はVFO201から開始する。本実施形態におけるVFO202は、VFO領域21内に記録され、VFO202の記録開始位置はブロックマーク210の手前である。VFO202を記録した後、1ブロック分のDATA202が記録され、最後にVFO203が記録される。VFO203は、VFO領域31内に記録され、VFO203の記録終了位置はブロックマーク210の後方である。すなわち、本実施形態では、記録予定領域の先頭に位置するブロックマークの手前から情報の記録を開始し、前記領域の後尾に位置するブロックマークを通過した後に情報の記録を終了する。

【0168】ブロックマーク210の中央からデータの記録を開始した場合、ブロックマーク210が存在する部分で記録膜の劣化が顕著に発生する。本実施形態におけるブロックマーク210は、トラックグルーブ2を寸断して設けられたものであるため、ブロックマーク210が存在す部分でトラックグルーブ上に段差が形成されている。このような段差が存在する部分に情報を記録するとき、記録膜に情報を記録するとき、記録膜に高いエネルギを持つレーザビームを照射することより、照射部分に高い熱エネルギーを与える必要がある。レーザビームの照射領域の前後には大きな温度勾配が発生する。このような温度勾配は記録膜に応力を発生させる。応力発生部分に上述の段差が存在すると、記録膜などに小さな

亀裂が発生するおそれがある。記録膜などに小さな亀裂が発生すると、記録を繰り返すうちに亀裂が拡大し、最終的には膜破損に至る可能性がある。

【0169】本実施形態では、このような膜破損を防ぐため、記録の開始/終了位置をブロックマーク211が存在しない領域においている。

【0170】VFOは、データ再生のための準備を整えるためのダミー信号である。VFO信号を再生している間に、データスライスレベルを再生信号の中心にフィードバック制御し、さらにクロック抽出のためPLLをロックさせる。データを忠実に再生するためには、再生データ信号の二値化とクロッキングを正確に行う必要がある。もし、VFO信号期間が短すぎると、PLLが十分ロックしない状態でデータの再生を開始するため、ブロック先頭のデータにエラーが発生することがある。このため、VFOは、ブロックマークの手前より記録し、十分長い領域を確保することが好ましい。

【0171】なお、先行するブロックに既にデータが記録されている場合、図11Bに示すように、これから記録するブロックのVFOが、先行ブロックのVFOに足 20 して上書きされる場合がある。このような場合、既に記録されているVFO信号の一部が消される。また、既存のVFOと上書きされたVFOとの間で位相が同期していない可能性もある。このため、先行するブロックのVFOを用いて、これから次のブロックのPLLをロックさせることは好ましくない。

【O172】以上、VFOの記録開始位置について述べ たが、記録膜劣化について、データの記録終了位置につ いても同様に成り立つ。ただし、記録終了位置は、ブロ ックマーク310の手前よりも後が好ましい。記録終了 位置をブロックマーク310の手前にすると、当該ブロ ックと後続するブロックとの間に間隙が形成される場合 がある。との間隙は、高パワーの光が照射されず、マー クが形成されない領域である。段差と同様、こうした間 隙も膜の劣化に寄与するととが懸念される。従って、先 に記録されたブロックの後尾のVFOと、後に記録する ブロックの先頭のVFOとは、オーバーラップすること が好ましい。VFOのオーバーラップは、図11Aに示 すように、VFO記録開始位置をブロックマーク210 の手前に設定するとともに、VFOの記録終了位置をブ 40 ロックマーク310の後に設定することで達成される。 【O173】ブロックマークの位置とVFO記録開始位 置/終了位置との間隔は、記録に用いるレーザ光のビー ムスポットの10倍程度以上に設定することがすること が望ましい。ビームスポット径はレーザ光の波長をNA 値で割った大きさを持つため、波長650nmのレーザ 光を出射するNAO. 65の光学ヘッドを用いた場合、 ディスク上におけるビームスポット径は1μm(=波長 /NA) となる。との場合、ブロックマークから10 u m以上離れた位置を記録開始点または終了点とすること

が好ましい。ただし、ビームスポットの10倍という基準は、記録膜の特性(特に熱伝導率)によって修正され得る。

26

【0174】なお、ブロックマーク210の手前から記録を開始するとき、当該ブロックマークは未だ検出されていない。このため、正確にブロックマークの手前から記録を開始するには、何らかの方法でブロックマークの位置を予測または推定する必要がある。例えば、先行するブロックのブロックマークを検出した後、前述のクロック信号からクロック数をカウントし、所定のクロック数に達したときに、次のブロックのVFOを記録し始めるようにすればよい。

【0175】(実施形態7)図12を参照しながら、本実施形態における光ディスク媒体を説明する。前述の実施形態では、ブロックマーク210をVFO記録領域21の略中央に設けたが、本実施形態では、図12に示すように、ブロックマーク211をVFO記録領域21の中央より先行ブロック側に形成している。このような構成にしたことにより、先頭のVFOをより長く確保することができる。

【0176】(実施形態8)図13、図14A、および図14Bを参照しながら、本実施形態おける光ディスク媒体を説明する。

【0177】本実施形態のブロックマーク210は、サブマーク210 a およびサブマーク210 b から構成されている。こうした構成により、記録時のタイミングがとりやすくなる。すなわち、2つのマークが形成されているため、ブロック先頭部分におけるマーク210 b が検出された後、マーク210 a が検出される前に記録を開始するようにできる。また、記録の終了は、次のブロックの先頭部分に位置する2番目のマーク210 a が検出された後に行うことができる。

【0178】 このようにすれば、先行ブロックのブロックマークの検出時点からクロックをカウントする必要がなく、精度よく記録開始位置を定めることができる。

【0179】なお、膜の劣化を避けるために、マーク210aとマーク210bとの間隔を充分に広く設定することが好ましい。具体的には、記録開始位置とマーク210aまたはマーク210bとの間隔をビームスポットの約10倍以上にするため、マーク210aとマーク210bとの間隔は、ビームスポットの約20倍以上に設定することが好ましい。光ディスク上におけるビームスポットが1μmである場合、上記の間隔は20μm以上に設定することが望ましい。

【0180】(実施形態9)図15を参照しながら、本実施形態における光ディスクを説明する。前述の実施形態では、いずれも、トラックグルーブ2を寸断して作ったブロックマーク210を形成している。このようなトラックグルーブが寸断された部分は、グルーブが形成されていないため、平坦であり、「ミラーマーク」と呼ば

れる。ミラーマークは、再生光を高い反射率で反射する ため、検出が容易である。しかし、本実施形態では、ミ ラーマークによるブロックマークを採用せず、他の形態 のブロックマーク218を用いている。 以下、ブロッ クマーク218を詳細に説明する。

【0181】本実施形態では、図15に示すように、トラックグループのウォブルの位相をVFO記録領域21 内において反転させ、この位相の反転が生じている部分をブロックマーク218として機能させている。

【0182】前述のように、ミラーマークによるブロックマーク210は、位置決め精度が高く、検出が容易といった利点を有しているが、SN比が低い場合、検出誤りが顕著に増えるといった問題がある。これに対し、ブロックマーク218の前後でウォブルの位相が逆転するようにトラックグルーブを形成しておけば、かりにノイズなどが原因でウォブル位相の変化点(ブロックマーク218)そのものを検出できなかった場合でも、ブロックマーク218を通り過ぎた後におけるウォブル位相を観察しておくことにより、いずれかの時点でブロックマークを通過したことを検知することができる。

【0183】(実施形態10)図16を参照しながら、本発明による光ディスクの他の実施形態を説明する。本実施形態では、各VFO記録領域21内に2つのブロックマーク218aおよび218bを設けている。このブロックマーク218aおよび218bは、いずれも、トラックグルーブのウォブル位相を反転させることにより形成されている。

【0184】本実施形態と図15の実施形態との主要な差異は、各ブロック間に形成されたウォブル位相の反転数が奇数か偶数かの違いにある。図15に示すように、ウォブルの位相反転が各VFO記録領域21内で1回

(奇数回数)生じる場合、その位相反転が生じた位置以降におけるウォブルの位相は、次のブロックマークを経過するまでの間、常に、先行ブロックにおけるウォブルの位相に対して反転した状態を維持することになる。その結果、トラックグルーブのウォブルからPLL同期でクロックを抽出しようとすると、そのままではPLL位相比較出力の極性が反転するため、PLLのスリップが発生してしまうことになる。このため、図15の例のように、ウォブルの位相反転回数が奇数であれば、ブロッ 40クマークの通過後にPLLの極性を反転させる必要がある。

【0185】これに対して、本実施形態では、一旦反転させた位相(218a)を再度反転(218b)させるため、ウォブルの位相が先行ブロックにおける位相と同一の位相に戻るため、PLL極性の反転は不要になる。 【0186】各VFO記録領域21内でのブロックマーク218a、218bの間隔は、想定されるディフェクトノイズより長くする必要がある。ただし、その間隔をPLLの応答時間より長くすると、上記スリップの発生 50

する確率が高くなる。以上のことから、各VFO記録領域21内でのブロックマーク218a、218bの間隔は、ウォブル周波数の3~10倍程度が適当であると考えられる。

28

【0187】なお、各VFO記録領域21内におけるブロックマーク218a、218bの数は2個に限定されず、偶数個であれば、本実施形態と同様の効果が得られる。ただし、限られた長さ範囲内に4個以上のブロックマーク218a、218bを形成するのは集積度の観点から望ましくない。

【0188】上記実施形態4および5では、ウォブルの位相を反転させることにより、ブロックマークを形成しているが、位相の変化を検出することができれば、ブロックマークの前後で位相がちょうど90°ずれている必要はない。ブロックマークの位置で変化するウォブル位相の好ましい範囲は、例えば45~135°である。

【0189】(実施形態11)次に、図17を参照しながら、本発明の実施形態6を説明する。

[0190]本実施形態と上記実施形態との差異は、ブロックマーク2190構成にある。本実施形態のブロックマーク219は、ブロック内部に位置するグルーブにおけるウォブル周波数とは異なる周波数のウォブルによって規定されている。図示されている例では、ブロックマーク219のウォブル周波数は、ブロック内部のウォブル周波数よりも高い。従って、バンドバスフィルタなどを用いて再生信号を処理することにより、局所的にウォブル周波数が異なっている信号を分離・識別すれば、ブロックマーク219の位置を高い精度で検知することができる。

0 【0191】本実施形態の光ディスク媒体においても、 ブロックマーク219はVFO記録領域21内に形成さ れており、ブロックマーク219が存在する流域内にも VFOデータが書き込まれる。

【0192】ブロックマーク219のウォブル周波数は、ブロック内部におけるウォブル周波数の1.2倍以上3.0倍以下の範囲内に設定されることが好ましく、また、1.5倍以上2.0倍以下の範囲内に設定されることがさらに好ましい。ブロックマーク219のウォブル周波数がブロック内部のウォブル周波数に近すぎると、ブロックマーク219を検知することが困難にな

る。一方、ブロックマーク219で快知することが困難になる。一方、ブロックマーク219のウォブル周波数がブロック内部のウォブル周波数に比較して高くなると、記録膜に書き込まれる情報の信号周波数に近づくため、両信号が干渉し、好ましくない。

【0193】なお、ブロック間において、ブロックマーク219以外の領域にはブロック内でのウォブル周波数と同一周波数のウォブルが形成されていることが好ましい。ブロック間におけるウォブルの形状は、ブロック内におけるウォブルの形状から異なっていることが望ましい。図17に示される例では、ブロック間のグルーブは

正弦波カーブを描くように蛇行している。

【0194】(実施形態12)次に、図18を参照しな がら、本発明の実施形態7を説明する。

【0195】本実施形態では、ブロックマークとして、 局所的に振幅や周波数または位相が変化する形状を用い ず、正弦波カーブを描くように蛇行するグルーブ全体を ブロックマークとして用いている。また、各サブブロッ ク221、222の先頭部分に局所的に周波数が変化す るウォブル228、229が設けられている。

【0196】とのように、ウォブルの基本周波数と異な るウォブル周波数を持つ領域を各サブブロックの先頭に 配置するととにより、サブブロック間の境界を適確に検 知することができる。前述の各実施形態では、サブブロ ックの位置はブロックマークからウォブルを計数するこ とによって検知しているが、本実施形態では、各サブブ ロックに与えられたサブブロックマーク(228、22 29)を計数することにより、サブブロックの位置を認 識するととができる。

【0197】なお、VFO領域21内の適切な位置に、 前述の各実施形態で採用したブロックマークと同様のブ 20 ロックマークを形成してもよい。また、本実施形態で は、各サブブロック221、222の先頭部分にウォブ ル周波数が局所的に異なるサブブック識別マーク22 8、229を形成しているが、サブブロックマーク22 8、229の位置は各サブブロックの後端部であっても よい。また、すべてのサブブロックに識別マーク22 8、229を設ける代わりに、奇数番目またはサ偶数番 目のサブブロックのみに設けても良い。

【0198】サブブロックマーク228、229のウォ ブル周波数は、前述した理由と同様の理由から、他の部 30 ルタ375の出力に基づいて、この極性反転を検出し、 分におけるウォブル周波数の1.2倍以上3.0倍以下 の範囲内に設定されるととが好ましく、また、1.5倍 以上2. 0倍以下の範囲内に設定されることがさらに好 ましい。

【0199】サブブロックマーク228、229は、サ ブブロックの開始位置を特定するために好適に用いられ るが、さらに他の情報を表現していてもよい。例えば、 あるブロック内に含まれる複数のザブロックマークを用 いて、そのブロックまたは他の関連付けられたブロック のアドレスを記録していてもよいし、他の情報を記録し ていてもよい。複数のサブブロックマークを用いてブロ ックのアドレスを記録する場合、そのアドレスはブロッ ク内のウォブルによっても記録されているため、アドレ ス再生の信頼度が向上するという利点がある。

【0200】サブブロックマークの組み合わせによっ て、複数ピットの情報を記録する場合、サブブロックマ ークに2値以上の識別可能な異なる形状を付与する必要 がある。異なるサブブロックマークのウォブルに対し て、異なる周波数を割り当てても良いし、異なる位相変 調を割り当ててもよい。

【0201】次に、図19を参照しながら、本実施形態 に係る光ディスク媒体からクロック信号およびアドレス 情報を再生する回路の構成を説明する。

30

【0202】まず、トラックと直交する方向(ディスク 径方向) に分割された受光素子901と差演算器371 を用いることにより、グルーブのウォブルに対応した信 号成分を含む電気信号を再生する。この再生信号から、 ローパスフィルタ(LPF)374がウォブル信号の基 本周期成分のみを抽出する。基本周期成分のみを有する 信号はクロック生成回路373に与えられる。クロック 生成回路373は、例えばPLL回路などから構成さ れ、受け取った基本周期信号を所定数逓倍することによ り、記録再生信号同期処理のためのクロック信号を生成 する。

[0203] 一方、ハイパスフィルタ(HPF)375 は、再生ウォブル信号に含まれる高調波成分を選択的に 通過させる。ハイパスフィルタ375の出力には、図1 8に示すサブブロックマーク228、229による高い 周波数成分や、鋸波状ウォブルによって生成される鋸状 信号の急峻エッジ成分が含まれている。

【0204】サブブロックマーク検出回路377は、サ ブブロックマーク228、229による所定周波数のウ ォブル成分を検出し、これらのマークを検出したとき、 タイミング信号を発生する。サブブロックマーク検出回 路377から出力されるタイミング信号は、アドレスデ コーダ378に送出される。

[0205]前述のように、鋸波状ウォブルの急峻エッ ジの極性はアドレス情報の「1」か「0」かに応じて反 転する。アドレス情報検出回路376は、ハイパスフィ ビットストリームをアドレスデコーダ378に送出す る。ビットストリームを受け取ったアドレスデコーダ3 78は、サブブロックマーク検出回路377から出力さ れたタイミング信号に基づいて、アドレス情報を再生す る。

【0206】以上の実施形態によれば、ブロックととに VFO信号が上書き可能な識別マークを形成し、グルー ブウォブルによってアドレスを形成することにより、ブ ロック単位での情報の記録が容易な、高密度化に適した 光ディスク媒体を提供することができる。また、この識 別マークから十分離れた位置において記録開始または終 了することにより、記録膜の劣化を軽減することができ る。

【0207】(実施形態13)次に、図20を参照す る。

【0208】本実施形態における光ディスクでは、副情 報群32ビットの上位21ビットがアドレス情報301 を記録している、そして、副情報群32ピットの中央1 0ピットが誤り訂正符号として機能するパリティ302 50 を記録し、最下位ピットが付加情報303を記録してい

る。光ディスクが2層の記録層を有する場合、1層目の 記録層における付加情報303に"0"を記録し、2層 目の記録層における付加情報303に"1"を記録して もよい。付加情報303の内容は、このような層情報に 限定されない。連続する複数のブロックにおける付加情 報を組み合わせることにより、付加情報303によって 表現できる情報の量を増やしてもよい。そうすれば、上 記層情報に比べてさらに複雑な情報、例えば著作権情報 や製造者情報などを記録することが可能である。上記2 1ビットのアドレス情報または31ビットの誤り訂正符 号の排他的論理和による単純パリティとしてよい。それ により、誤り検出、誤り訂正の能力を向上させることが できる。付加情報を全て"1"としてもよい。そして、 副情報が"1"である単位区間に後続するブロックマー クだけをブロックマークと認識するようにすれば、ブロ ックマーク検出の精度を向上させることができる。

【0209】 ことで、上述した31ビットの誤り訂正符号は、2ビット以上の誤りを訂正できる符号として良く知られているBCH符号を用いている。図20に示すようにアドレス情報31ビットをb0, b1, …, b20、パリティ10ビットをp0, p1, …, p9として、情報多項式I(x)を(式1)、パリティ多項式P(x)を(式2)で表したとすると、P(x)は(式3)によって生成される。このときの生成多項式G(x)は(式4)である。これは(31, 21) BCH符号として良く知られ、31ビットの符号語内に含まれる任意の2ビットの誤り訂正が可能である。

[0210]

[式1]  $I(x) = \sum_{i=1}^{\infty} b_i \cdot x^i$ 

[0211]

【式2】

$$P(x) = \sum_{i=0}^{3} p_i \cdot x^i$$

[0212]

【式3】

$$P(x) = x^{10} \cdot I(x) \mod G(x)$$

[0213]

【式4】

$$G(x) = x^{10} + x^9 + x^8 + x^6 + x^5 + x^3 + 1$$

【0214】なお、本実施形態の光ディスクではアドレス情報、パリティ、付加情報の順に配置したが、これに限るものではない。さらに、予め配置を固定しておけば、副情報群アドレス情報21ビット、パリティ10ビット、付加情報1ビットの全てのビットはどの位置に配置されていても元に戻して処理を行うことができる。なお、本実施形態の光ディスクでは1ブロック当たり32ビットの副情報を持たせる構成としたが、例えば26ビ

ット、52ビット、64ビット等の副情報をもたせる構成としても、誤り訂正符号として適当なものを選ぶこと によって同様の効果を発揮させることができる。

32

【0215】以上のように、本実施形態における光ディ スク媒体によれば、1情報ブロックをN=32のサブブ ロックに分割し、それぞれのサブブロックに相当する区 間、副情報に応じた形状のウォブルを予め形成すること により、オーバーヘッド無しに、またグループ間にプレ ピットを設けることなく、アドレスを形成することがで きる。さらに、ことで形成されるウォブルは副情報によ って立ち上がり、立ち下がりの形状は異にしても、ウォ ブルの周波数そのものは変化しない。よってとれより記 録のためのクロック信号を抽出するときは、その周波数 を通過させるだけの帯域を有したバンドパスフィルタを 用いてノイズ成分を除去した後、単にPLLを用いて同 期逓倍すれば、ジッタの少ないクロック信号を得ること ができる。さらに副情報群をアドレス情報部とパリティ 部に分割し、誤り訂正符号とすることによって、信頼性 の高いアドレス情報の再生を可能としている。

【0216】(実施形態14)図21に実施形態14における光ディスク媒体の副情報群のビット割り当てを示す。なお、本実施形態の光ディスクは、実施形態13の光ディスクと副情報群の構成は異なるが、その他の副情報の配置、形状等は実施形態13の光ディスクと同一であるとする。

【0217】通常、アドレス情報はシーケンシャルに配置されるので先行するブロックのアドレスが認識できていれば後続するブロックのアドレスは予測可能である。ただし、誤トラックジャンプ等によって連続性が保たれない場合もある。しかしながら、誤トラックジャンプ等によるアドレスの不連続性は下位ビット側のみが変化する場合が多く、また上位ビット側は光ヘッドの半径位置等からも類推することもできるため、アドレス情報は下位ビット側での変動性が高く重要性が高いと言える。

[0218] そこで、本実施形態における光ディスクでは21ビットのアドレス情報を14ビットのアドレス情報上位312に分割し、アドレス情報上位311に1ビットの上位のパリティ313を付加して15ビットの誤り訂正符号(誤り検出符号)とし、さらにアドレス情報下位312に8ビットの下位のパリティ314を付加して15ビットの誤り訂正符号としている。さらに、2ビットの付加情報315を追加して合計32ビットの副情報群を構成している。なお、付加情報315は実施形態13で示した付加情報303と同様のものとする。

【0219】 ことで、上述したアドレス情報下位312と下位のパリティ314から構成される15ビットの誤り訂正符号は2ビット以上の誤りを訂正できる符号として良く知られているBCH符号を用いている。7ビットのアドレス情報下位312をb0, b1, …, b6、

**i**: :

(18)

33

8ビットの下位のパリティ314をp0、p1、…, p7として、情報多項式I(x)を(式5)、パリティ多項式P(x)を(式6)で表したとすると、P(x)は(式7)によって生成される。このときの生成多項式G(x)は(式8)である。これは(15、7)BCH符号として良く知られ、15ビットの符号語内に含まれる任意の2ビットの誤り訂正が可能である。

[0220]

【式5】

$$I(x) = \sum_{i=0}^{4} b_i \cdot x^i$$

[0221]

【式6】

$$P(x) = \sum_{i=0}^{7} p_i \cdot x^i$$

[0222]

【式7】

$$P(x) = x^{2} \cdot I(x) \mod G(x)$$

[0223]

[32]

る。

$$G(x) = x^8 + x^7 + x^6 + x^4 + 1$$

【0224】また、上位のパリティ313(p10とする)は、14ビットのアドレス情報上位311をb8、b9、・・・、b20とすると、p10=b8+b9+・・・b20(+は排他的論理和)として求められる偶数パリティとしている。これは符号語内に含まれる任意の1ビットの誤り検出が可能である。このように、アドレス情報の上位は冗長を小さいパリティ、下位は冗長を大きなパリティを用いることによって、言うなればアドレス情報のエラー訂正能力の重み付けを、下位ビット側でより強力にした構成としている。

【0225】なお、本実施形態の光ディスクではアドレス情報上位14ビットに1ビットのパリティ、アドレス情報下位7ビットに8ビットのパリティを付加して誤り訂正符号としたが、例えば上位16ビットに1ビットのパリティ、下位5ビットに10ビットのパリティ(下位は(15,5)BCH符号)、また、上位9ビットにパリティなし、下位12ビットに11ビットのパリティ(下位は(23,12)BCH符号)というように、上位、下位の分割ビット数はこれに限るものではない。【0226】以上のように、本実施形態における光ディスク媒体によれば、実施形態13の光ディスク媒体に加えて、アドレス情報を上位と下位で分割し、下位ビット側における誤り訂正能力を向上させることによって、さらに信頼性の高いアドレス情報の再生が可能としてい

【0227】しかしながら実施形態13ならびに実施形態14の光ディスク媒体では、BCH符号という複雑な 50

誤り訂正符号を用いているため、アドレス再生に必要な回路規模が大きくなるという課題が一方では存在する。 【0228】(実施形態15)図22に実施形態15における光ディスク媒体の副情報群のビット割り当てを示す。なお、本実施形態の光ディスク媒体は、実施形態13の光ディスク媒体と副情報群の構成は異なるが、その他の副情報の配置、形状等は実施形態13の光ディスクと同一であるとする。本実施形態の光ディスク媒体における副情報群は図22に示すように、21ビットのアドレス情報321と11ビットのパリティ322の計32ビットから構成される。

34

【0229】以下、図23を用いて詳細な構成を説明する。アドレス情報321をb0からb20の21ビットをb20からb14、b13からb7、b6からb0の7行×3列に配置し、1行7ビットにパリティ1ビットを付加して8ビットとし、1列3ビットにパリティ1ビットを付加して4ビットとして、(7+1)×(3+1)の計32ビットの誤り訂正符号としている。付加するパリティp0からp10はパリティビットを加えた120行8ビット4行ならびに1行4ビット7列の符号がそれぞれ偶数パリティ符号となるように"1"または"0"を選択している。さらに、p0はp7からp0が偶数パリティ符号となるように選んでいる。つまり、p0からp10は(式9)から(式19)のように求められる。【0230】

【式9】

$$p_{10} = b_{20} + b_{19} + b_{18} + b_{17} + b_{16} + b_{15} + b_{14}$$

[0231]

【式10】

$$p_9 = b_{13} + b_{12} + b_{11} + b_{10} + b_9 + b_8 + b_7$$

[0232]

【式11】

$$p_8 = b_6 + b_5 + b_4 + b_3 + b_2 + b_1 + b_0$$

[0233]

【式12】

$$p_7 = b_{20} + b_{13} + b_6$$

[0234]

【式13】

$$p_6 = b_{19} + b_{12} + b_5$$

[0235]

【式14】

$$p_5 = b_{18} + b_{11} + b_4$$

[0236]

【式15】

36

 $p_4 = b_{17} + b_{10} + b_3$ 

[0237]

【式16】

$$p_3 = b_{16} + b_9 + b_2$$

[0238]

【式17】

$$p_2 = b_{15} + b_8 + b_1$$

[0239]

【式18】

$$p_1 = b_{14} + b_7 + b_0$$

[0240]

【式19】

## $p_0 = p_7 + p_6 + p_5 + p_4 + p_3 + p_2 + p_1$

【0241】ととで、偶数パリティ符号は符号語内に含 まれる1の数が偶数になるようにパリティビットを選択 する符号で、1ビットの誤り検出が可能であることが良 20 く知られている。また、誤り検出は情報ビット全ての排 他的論理和をとれば良いだけであるため、回路構成が非 常に単純化できる。さらに、例えばb 18が誤って反転 したと仮定すると、行のパリティp10ならびに列のパ リティp4からb18が誤りであると誤り位置も検出で きるため、b18を反転するというようにすれば誤り訂 正も可能である。

【0242】以上のように、本実施形態の光ディスクに よれば、アドレス情報を2次元配置し2次元方向それぞ ス再生回路規模が小さくとも強力な誤り訂正が可能とな る。

[0243] (実施形態16)図24(a)~(d)を 参照しながら、本発明による光ディスク媒体の実施形態 を説明する。

[0244] 図24(a)は、光ディスク媒体の記録面 401を示しており、記録面401には所定のトラック ピッチでスパイラル状にトラックグルーブ402が形成 されている。データの記録再生は記録ブロック403を 最小単位として行う。

【0245】各記録ブロック403には、その記録ブロ ックの位置を管理するための位置情報(アドレス情報) が関連付けられているが、本実施形態では、図24

(b) に示すように、各記録ブロック403が4つの位 置情報単位404を含んでいる。

【0246】各位置情報単位404には、光ディスク媒 体上の物理的位置情報や、その検出の指標が予め記録さ れている。本実施形態では、これらの情報がトラックグ ルーブのウォブル形状の組み合わせなどによって表現さ れている。ウォブルドグルーブは、光ディスク媒体の製 50 も検出されやすい同期マーク部407の検出結果を利用

造時に形成される。ウォブルパターンの組み合わせとし て記録された位置情報は書き換えられない。

【0247】とのように本実施形態では、データの記録 再生の最小単位である1つの記録ブロック403に対し て、そのブロックの位置情報を複数の領域に記録してい る。このため、複数の位置情報のうちのひとつでも検出 できれば、記録ブロック403の位置特定をできる利点 がある。

【0248】 ととで、位置情報単位404は、図24

10 (c) に示すとおり、精密位置決めマーク部405、位 置情報部406、同期マーク部407を含んでいる。精 密位置決めマーク部405には、データの記録時におけ る絶対位置決めの指標として用いられる精密位置決めマ ーク (識別マーク) が形成されている。精密位置決めマ ークは、前述の実施形態で採用したブロックマークと同 様の構造を有していることが好ましい。

【0249】精密位置決めマークは、記録装置を用いて データを光ディスクの記録膜に対して記録する際に重要 な働きをする。絶対位置決め精度を高めるには、比較的 髙周波の信号として検出される形状を用いることが好ま しい。

【0250】位置情報部406および同期マーク部40 7には、トラックグルーブ402のウォブル形状を変化 させることによって、位置情報などの種々の情報が書き 込まれている。トラックグルーブのウォブル形状の変化 は、グルーブのディスク径方向変位の振幅、周波数、お よび/または位相の変化によって与えられう得る。採用 するウォブル形状は、記録データに悪影響を与えにく く、トラックグルーブのウォブルによって表現される位 れに単純なパリティ符号を用いることによって、アドレ 30 置情報と、記録膜の膜質変化として記録されたデータと の信号分離が容易になるように決定される。より具体的 には、ウォブル信号の周波数は、記録膜に書き込まれる データの記録周波数よりも十分に低い周波数帯に属して いることが好ましい。また、前述したように、ウォブル バターンの識別を高い精度で行うための種々の工夫を採 用することが好ましい。

> [0251]同期マーク部407は、位置情報部406 に記録された位置情報を読み出すためのビット同期を容 易にする目的で配置されている。同期マーク部407、 40 位置情報部406には出現しないようなグループ形状を 持つととが好ましい。そうするととにより、同期マーク 部407を正確に検出する確立が上昇し、ビット同期の 誤検出を防ぐことができる。

【0252】図24 (c) に示すように、連続する2つ の位置情報単位404において、後の位置情報単位40 4に含まれる精密位置決めマーク部405は、先行する 位置情報単位404に含まれる同期マーク部407の後 方に配置されている。

【0253】上記の配置を採用することにより、単独で

(20)

37

して、後続の精密位置決めマーク部405内の精密位置 決めマークを高精度で検出することができる。具体的に は、同期マーク部407の検出時点から所定時間が経過 した後に、精密位置決めマークの検出予測窓を開き、検 出予測窓内にある精密位置決めマークのみを検出するこ とができる。このようにすれば、精密位置決めマークの 誤検出を防ぐことができる。

【0254】上記の効果を得るには、同期マーク部407の直後に精密位置決めマーク部405を配置することが望ましい。このため、各位置情報単位404において 10は、図24(c)に示すように、先頭から精密位置決めマーク部405、位置情報部406、および同期マーク部407をこの順序で配置することが好ましい。

【0255】図24(d)は、上記のようなトラックグループ構造を有する光ディスク媒体に記録するデータの構成を示している。ディスク上に記録されている位置情報と関連付けて記録データを管理するため、データの記録再生は記録ブロック403を最小単位として行う。

【0257】なお、記録開始/終了点に位置するリンキング部408では記録データが不連続となる。このため、安定なデータの読み出しを可能にするためには、リンキング部408には、単一周波数の信号であるVFOなどを記録することが好ましい。

【0258】以下、図25を参照しながら、本実施形態をさらに詳しく説明する。

【0259】本実施形態に係る光ディスク媒体の記録面 401には、相変化材料が塗布されており、トラックピッチ0.32μmでスパイラル状にトラックグルーブ402が形成されている。記録面上にはさらに厚さ0.1 mmの誘電体膜が形成されていて、記録再生が行われる 40場合、波長405nmのレーザが、NAO.85の対物レンズによって照射される。トラックグルーブ402は略11.47μm周期で内周側、外周側に蛇行(ウォブル)している。上記トラックグルーブのウォブルは、ブッシュブル信号より検出することができ、その信号を186逓倍することによって、チャネルビット長さ0.0617μm(=11.47/186)の略一定線密度で記録するための記録クロックを生成することができる。【0260】トラックグルーブ402は連続する位置情報セグメント403から構成されている。ユーザデータ 50

の記録再生は、位置情報セグメント403に相当する領域を最小単位として行う。位置情報セグメント403に相当する領域に記録されるデータ単位を記録プロックと定義する。

38

【0261】エラー訂正、インタリーブ、交代処理等も同様に記録ブロックを最小単位として処理を行う。本実施形態における1記録ブロックは、64キロバイトのユーザデータを含んでいる。

【0262】記録データには、エラー訂正符号が付加され、光ディスク媒体に適した記録にするための変調がなされる。エラー訂正符号として、DVDなどで用いられるリードソロモンープロダクトコードを採用することができ、記録データの変調としては、8-16変調を採用することができる。さらに、記録データには、再生信号のビット同期をとるためのSYNC(SYNCronaization Code)や、PLLを引き込むためのVFO(Variable Frequency Oscillator)が付加される。本実施形態における記録データは、1243968チャネルビット長さを有する。

[0263]位置情報セグメント403は4つの位置情報単位404で構成されている。位置情報単位404は、精密位置決めマーク部405、位置情報マーク部406、および同期マーク部407から構成されている。 [0264]本実施形態の精密位置決めマーク部405は、図26Aに示すように、トラックグルーブが正弦波状にウォブルしている正弦波ウォブル501が8波連続することによって形成されている。そして、このような精密位置決めマーク部には、図27に示すようにウォブルの2波目にトラックグルーブを所定長さ寸断することによってミラーマーク601が形成されている。ミラーマーク601は再生レーザ光のディスク反射によって得られる全加算信号から検出することが可能である。

【0265】精密位置決めマークは、位置情報検出に必要な絶対位置を決定するための指標や、データ記録時におけるデータの絶対位置の指標として用いられる。

[0266] 本実施形態におけるミラーマーク601の 長さは2バイト (32チャネルビット) である。ミラーマーク601の長さは、隣接するトラックグルーブに対する影響や、2層ディスクにおける層間の影響がなるべく小さくなるように設定されることが好ましく、例えば10バイト (=10  $\mu$ m) 以下に設定される。一方、ミラーマーク601の長さは、その検出が十分に実行できる長さに設定されることが好ましく、例えば1バイト (=1  $\mu$ m) 以上に設定される。

[0267] ミラーマーク601は、精密位置決めマーク部405内のウォブル2波目以降に配置されることが好ましく、また、同期マーク部407の検出によって生成するウインドウの位置精度を高く確保できるように、ウォブル4波目以前に配置することが好ましい。

【0268】本実施形態では、精密位置決めマーク部405において、データの記録開始ならびに記録終了を行うようにする。すなわち、記録データのつなぎ目の役割をするリンキング部408を精密位置決めマーク部405に対応させる。こうすることにより、精密位置決めマークを記録データの位置決めに有効利用することができる。

【0269】ミラーマーク601が存在する部分で記録開始ならびに記録終了が行われると、記録信号に対するミラーマーク601の影響が懸念される。この影響が記録データの実質的な部分に及ぶことを避けるため、本実施形態では、精密位置決めマーク部405にVFOを記録する。

【0270】次に、ミラーマーク601の位置と記録開始/終了位置との好ましい関係は、以下の通りである。

【0271】(A)記録開始位置は精密位置決めマーク部におけるミラーマークの後にする。

【0272】(B)記録終了位置は精密位置決めマーク部のミラーマークの後にする。

【0273】(C)精密位置決めマーク部の始端から記録開始位置までの長さは、精密位置決めマーク部の始端から記録終了位置までの長さより短くなるようにする。

[0274](D)繰り返し記録がなされる光ディスク 媒体に対しては、繰り返し記録による記録膜劣化の影響 がミラーマークにまで及ばない程度に記録開始位置及び 記録終了位置とミラーマークとを隔離する。

【0275】(E)記録装置でミラーマークを検出した後、記録を実際に開始するまでに必要な記録装置の処理遅延時間を考慮し、ミラーマークの位置と記録開始位置の位置関係を決める。

【0276】以下、条件(A)から条件(E)のそれぞれについて、詳細を説明する。

【0277】条件(A)は記録開始点の絶対位置精度を勘案した条件である。図31Aに示すように、記録の開始位置901を精密位置決めマーク部405におけるミラーマーク601の後にすることにより、記録装置において、ミラーマークの検出後すぐに記録を開始することができるため、ブロック開始位置を特定するというミラーマークの目的を最大限に活かすことが可能で、記録開始点の絶対位置精度を向上する事が可能となる。

【0278】条件(B)は記録終了点の絶対位置精度を勘案した条件である。図31Bに示すように、記録の終了位置902を精密位置決めマーク部405におけるミラーマーク601の後にすることにより、記録装置において、ミラーマークの検出後すぐに記録を終了することができるため、記録開始点に対する条件(A)と同様の観点で、記録終了点の絶対位置精度を向上することが可能となる。

【0279】条件(C)は記録の終了点・開始点が同一 の精密位置決めマーク部で行われる際に、図31Cに示 50

すように、先行記録ブロックの記録終了位置902と直後の記録ブロックの記録開始位置901がオーバーラップするように記録することを意味する。このように記録開始位置・記録終了位置を決定すれば、記録の開始・終了箇所に隙間、すなわち未記録領域が残るのを防ぐことができる。未記録領域が残るような記録を行うと、再生装置において記録情報を再生する際に、上記未記録領域において再生信号が出てこないことになるため、再生信号の2値化・クロッキングが一時不安定になり、よろしくない。記録の開始・終了が常にオーバーラップしてなされるようにすれば、再生信号が全く出てこない期間がなくなるため、データ再生の安定性を向上することが可能となる。

40

【0280】条件(D)はいわゆる記録始終端劣化の影 響でミラーマークの検出に悪影響が出てくることを防ぐ ためである。記録始終端劣化とは光ディスク媒体の記録 膜が例えばいわゆる相変化材料である場合等によく知ら れている現象で、記録の開始位置及び終了位置には熱ス トレスがかかり、繰り返し記録をすることにより記録膜 が変質したり破損したりすることを意味する。再生装置 で記録膜の変質破損が起とっている領域を再生すると全 反射光量の変化が観測される。従って、記録始終端劣化 が発生した領域にミラーマークが入っていたり近接して いたりすると、元々全反射光量の変化により検出するミ ラーマークが始終端劣化に伴う全反射光量の変化と区別 が困難となり、ミラーマークの検出に悪影響が出てくる ことが懸念される。上記影響を防止するためには、図3 1 Dに示すように、記録の開始位置901から始端劣化 が及ぶと予想される領域903より離れた位置に、ミラ 30 ーマーク601を配置すると良い。また、図31Eに示 すように、記録の終了位置902から終端劣化が及ぶと 予想される領域904より離れた位置に、ミラーマーク 601を配置すると良い。

【0281】条件(E)は条件(A)をさらに厳密に定義したもので、装置の処理遅延まで考慮してミラーマークの位置から記録開始位置までの長さを決定しようとするものである。装置の処理遅延としては、例えば、ミラーマークを検出する手段の処理遅延、ミラーマークを検出してから同期を補正するまでの処理遅延、記録レーザパワーを発生するための準備に必要な時間等が挙げられる。これらの処理遅延時間を考慮して、記録開始位置を決定することにより、条件(A)について説明したミラーマークの目的、すなわち、「記録開始点の絶対位置精度向上」を効果的に達成することができる。

【0282】さらに、位置情報マーク部406ならびに同期マーク部407は同一形状のウォブルが32波連続する副情報単位408の集合によって構成されている。位置情報マーク部406は、図26B~26Cに示すような、内周向き変位が急峻な形状のウォブルまたは外周向き変位が急峻な形状のウォブルによって「1」または

i History

「0」の1ビットの情報を副情報として与え、副情報単位が48連続することによって48ビットの位置情報ならびにそのエラー検出符号を構成している。

【0283】 CCで、位置情報マーク部から位置情報を検出するには位置情報マーク部の先頭を特定する必要がある。そこで上述した精密位置決めマーク部405におけるミラーマーク601が用いられる。しかし、ミラーマーク601の検出は単独では誤検出や未検出の懸念がある。本発明の光ディスク媒体は、同期マーク407の直後に後続する位置情報単位404の精密位置決めマーク部405が配置され、精密位置決めマーク部405が配置され、精密位置決めマーク部405が配置され、精密位置決めマーク部405が配置され、精密位置決めマーク部405が配置され、精密位置決めマーク部405が配置され、精密位置決めマーク部405が配置され、精密位置決めマーク部405がによって終込みが高精度に行えるため、絶対位置の特定に必要なミラーマーク601の検出精度が高くできることが特徴である。

【0284】同期マーク部407は内周向き変位および外周向き変位の両方が急峻なウォブルまたは内外周変位とも正弦波状のウォブルによって構成される副情報単位408が4連続することによって構成されている。図28A~28Eに同期マーク部407のウォブル形状の例を示す。同期マーク407は図26Dのように内周向き変位ならびに外周向き変位が両方とも急峻なウォブル504(以下、両矩形ウォブル)と図26Aのように正弦波状のウォブル501(以下、正弦波ウォブル)の組み合わせによって形成される。なお、図28A~28Eでは、両矩形ウォブル504を「S」、正弦波ウォブル501を「B」と表記している。

[0285] 図28Aは、4副情報単位すべてが両矩形ウォブル504によって構成され、同一形状のウォブルの連続性が高いため検出精度が高いという特徴を有す 30る。図28Bならびに図28Cは副情報単位毎に両矩形ウォブル504と正弦波ウォブル501が交互に形成されて、ウォブル形状の変化点が多数存在するため、絶対位置精度が高くなるという特徴を有する。図28Dならびに図28Eは両矩形ウォブル、正弦波ウォブル、正弦波ウォブル、両矩形ウォブル(あるいはその逆のパターン)という構成である。この構成では両矩形ウォブル504から正弦波ウォブル501に移行する変化点と、正弦波ウォブル501から両矩形ウォブル504に移行する変化点の両方が存在するため、その位置関係から絶対 40位置の誤認識に対する信頼性が高くなるという特徴を有する。

【0286】なお、本実施形態の光ディスク媒体では、 記録ブロックの一単位に相当する位置情報セグメントが 4位置情報単位によって構成されているが、本発明はこれに限定されない。位置情報セグメントは上個(上は自 然数)の位置情報単位によって構成されていれば良い。 【0287】ここで、以下のように仮定する。

【0288】各位置情報部406の情報量:Aピット 各同期マーク部407の長さ:ウォブルのB周期 精密位置決めマーク部405の長さ:ウォブルのC周期 副情報単位の長さ:ウォブルのM周期

42

ウォブル 1 周期の長さ: 記録データ 1 チャンネルピット のW倍

各記録ブロックのチャンネルビット数:Dビット 各位置情報セグメント中の位置情報数:E個 ここで、A、B、C、D、E、M、およびWは、いずれ も自然数であり、以下の式20を満足するように決定さ れる。

LO [0289] (式20) D= (A×M+B+C) ×W× E

本実施形態では、記録信号の変調符号として良く知られている8-16変調に従って、ウォブル周期を186チャネルビットとしている(W=186)。また、密位置決めマーク部405はウォブル8周期、副情報単位408はウォブル32周期としている(C=8、M=32)、本発明はこれに限られず、例えば8ビットを15ビットに変換される変調符号を採用すれば、ウォブルー周期を155チャネルビットとしてもよい。また、精密位置決めマーク部405をウォブル9周期、副情報単位408をウォブル36周期としてもよい。

[0290]良く知られている(1,7)変調のように 2ビットを3ビット(8ビットを12ビット)に変換する変調符号を採用する場合、ウォブル周期を186チャネルビットとし、精密位置決めマーク部405をウォブル6周期、副情報単位408をウォブル24周期にしても良いし、そうする代わりに、ウォブルー周期を124チャネルビット、精密位置決めマーク部405をウォブル9周期、副情報単位408をウォブル36周期として 30 もよい。

【0291】つまり、8ビットをFチャネルビットに変換する変調符号を用いた場合、以下のことを仮定する。 【0292】ウォブル周期の長さ:Wチャネルビット、 精密位置決めマーク部405:ウォブルC周期、 副情報単位408:ウォブルM周期。

【0293】このとき、以下に示す(式21)および (式22)を同時に満足するように光ディスク媒体を構 成すれば、精密位置決めマーク部405、位置情報部4 06、同期マーク部407を全て本実施形態のウォブル の波数と同等の割合で構成することができる。

[0294] (式21) P×R×F=C×W (式22) Q×R×F=M×W

ここで、P、Qはそれぞれ有理数、Rは自然数である。 Pは、精密位置決めマーク部の長さが記録データにして Pフレーム分の長さに相当することを意味する。本実施 形態では、P=1である。Qは、1副情報単位が記録デ ータにしてQフレーム分の長さに相当することを意味し ている。本実施形態では、Q=4である。Rは、記録デ ータ1フレームのバイト数であり、本実施形態ではR= 93である。なお、(式21)および(式22)より、

P:Q=C:Mの関係が成立する。

【0295】上記のように構成することで、光ディスク 媒体に予めカッティングされた蛇行グルーブ(位置情報 及びミラーマークを含む)と、記録データの関連付けを 容易に行うことが可能となる。その結果、本実施形態に おける光ディスク媒体用の記録装置及び再生装置の構成 を簡略化することが可能となる。また、PおよびQは有 理数であればよいが、整数であればさらに好ましい。

【0296】本実施形態の光ディスク媒体は、精密位置 決めマーク部405の全てに精密位置決めマークとして 10 のミラーマーク601を設け、それによって位置情報検 出の精度を高くするようにしている。しかし、ミラーマ ーク601による隣接トラックや2層ディスクにおける 層間の影響を少なくするように、位置情報セグメントの 先頭に位置する位置情報単位404内の精密位置決めマ ーク部405にのみミラーマーク601を配置するよう にしてもよい。

【0297】精密位置決めマークは、本実施形態で用いたミラーマークに限定されない。位置決め精度の高い検出信号が得られ、位置情報を得るための信号との識別が20容易なマークであればよい。例えば、位置情報のために形成されたウォブルの周期より充分に周期の短いウォブルを形成し、これを精密位置決めマークとしてもよい。また、隣接するウォブルグルーブの溝間(「ランド」)に孤立ピットを設け、それを精密位置決めマークとしてもよい。

【0298】本実施形態においては、副情報「1」を内周向け変位が急峻なウォブルパターン、副情報「0」を外周向け変位が急峻なウォブルパターンとし、同期マーク部を両矩形ウォブル(S)と正弦波ウォブル(B)と 30の組み合わせで表記するようにしている。これは、情報「1」と「0」が最大のユークリッド距離で識別でき、しかも、情報「B」と「S」が最大のユークリッド距離で判別できる。従って、同様の効果を得るため、情報「1」と「0」とをそれぞれ両矩形と正弦波で表記し、同期マーク「B」と「S」をそれぞれ外周または内周向けに急峻部を設けたウォブルパターンによって表現しても良い。

【0299】また、本実施形態においては、4種類(正弦波/両矩形/内周向け変位のみ急峻/外周向け変位のみ急峻)のウォブルバターンを全て用いて同期マーク及び位置情報を記録しているが、本発明はこれに限定されるものではない。例えば、このうち2種類(内周向け変位のみ急峻/外周向け変位のみ急峻)のウォブルバターンのみを用いてもよいし、3種類のウォブルバターン用いてもよい。2種類のウォブルバターンを用いる場合には、同期マークと位置情報の識別を容易にすることが好ましい。このためには、位置情報を所定の変調規則に則って変調し、同期マークには前記変調規則には出てこないようなユニークバターンを配置してもよい。

44

【0300】また、本実施形態においては、単一周期でトラックグルーブを蛇行(ウォブル)させ、蛇行の変位の形状変化(滑らかか/急峻か)により位置情報及び同期マークの記録を行っている。しかし、同期マークを精密位置決めマークの前に配置することによって得られる精密位置決めマークの検出精度向上効果は、トラックグルーブのウォブルパターンの種類によって制限されるものではない。上記配置構成果は、例えば、トラックグルーブのウォブル周期変化、ウォブル位相変化、ウォブル振幅変化などによってアドレスなどを記録するタイプの光ディスクや、グルーブの幅の変化や深さの変化等によってアドレスなどを記録するタイプの光ディスクに適用してもよい。

【0301】以上のように、位置情報単位の中に、精密位置決めマーク部、位置情報部、および同期マーク部をこの順序に配置すれば、連続する位置情報単位において、精密位置決めマーク部に含まれる精密位置決めマーク(ミラーマーク)が同期マーク部に後続して配置されることになる。このため、手前の同期マーク部の検出結果を用いて後続する位置情報単位の先頭に配置された精密位置決めマーク(ミラーマーク)の検出精度を向上させることができる。

【0302】次に、図31A~31Cを参照しながら本実施形態における記録データフォーマットの一例について説明する。ここで、図31Aは記録開始点における記録ブロックのデータフォーマット、図31Bは連続記録中の記録ブロックのデータフォーマットを、図31Cは記録終了点における記録ブロックのデータフォーマットを示している。

[0303] 図において、各データフィールド(Datafield1、Datafield2、Datafield3、Datafield4)は19344パイト長を有し、93パイト長のフレーム領域(図示せず)が208個連続して配置されている。93パイト長の各フレーム領域は、先頭のSYNCコード2パイトと、変調された記録データ91パイトとから構成される。従って、記録データの最大量は91×208=18928パイトになる。しかし、実際に記録可能なユーザデータ量は、16キロパイトであり、これに対して、エラー訂正/エラー検出のためのパリティや、記録データ位置の識別の為のID等の冗長データなとが付加される。

【0304】各VFOフィールド(VFO1、VFO2、VFO3)は、再生装置の動作に必要なPLLの引込みに利用される領域であり、ここにはユーザデータは記録されない。各VFOフィールドには、PLLの引き込みを高速に行うことによってビット同期をとりやすくするため、例えば固定チャンネルビット長のマーク/スペースを繰り返して記録することが好ましい。

50 【0305】各PAフィールド(PA)は、直前のデー

タフィールドの後端との接続の機能を果たす。例えばデータフィールドの変調符号として、良く知られているランレングス制限符号(以下RLL符号)を用いた場合、直前のデータフィールドの後端との接続部分においてもランレングス制限を満たすようにするとともに、再生時にデータフィールドの後端の復号が正しく行われるようにする。

【0306】各PSフィールド(PS)は後続のデータフィールドの先頭検出や、バイト同期を強化する為の役目をする。他の各領域(データフィールドやVFOフィ 10ールドやPAフィールド)とは誤検出しにくいようなパターン、例えば、他の領域には存在しないようなユニークパターンや、ビットシフトさせても他の領域のいかなる部分とも一致しないよう急峻な自己相関特性を持つパターンを記録すると良い。

[0307]なお、図31Aから31Cに示す記録ブロックは、図25に示す位置情報セグメント403に対応している。そして、各データフィールドは位置情報単位404に関連付けて記録される。つまり、各データフィールド(Data field1、Data field2、Data field3、Data field4)の長さは、位置情報セグメント403を構成する4つの位置情報単位404のうち、(位置情報部+同期マーク部)の長さに一致させて記録する。また、(PA+VFO2+PS)の長さは93バイト長になっており、精密位置決めマーク部405の長さに一致させて記録する。

[0308]また、図31Aに示すように、各VFOフィールドのうち、記録開始点の記録ブロックの終端に位置するVFO3は、41バイト長である。また、図31 30 Bに示すように、連続記録中の記録ブロックの始端に位置するVFO1は45バイト長である。これらのバイト長を合計すると、86バイト長となり、VFO2の長さと秘匿しなる。また同様に、図31Bに示す連続記録中の記録ブロックの終端に位置するVFO3は41バイト長であり、図31Cに示す記録終了点の記録ブロックの始端に位置するVFO1は45バイト長である。これらのバイト長を合計すると、86バイト長となり、VFO2の長さと等しくなる。従って、連続記録中の記録ブロック間の接続部において、(PA+VFO3+VFO1 40+PS)の合計も93バイト長となり、精密位置決めマーク部405の長さと一致する。

【0309】こうすることにより、光ディスク媒体に予めカッティングされている位置情報に関連づけてデータの記録を行うことが可能となり、記録されたデータ位置の管理も上記位置情報を参照して行うことも可能となる。

【0310】精密位置決めマーク部405の長さ93パイトは、データフィールドを構成するフレーム領域の長さと同一であるため、連続記録中の精密位置決めマーク

部、すなわち(PA+VFO+PS)の記録部分は、一 個のフレーム領域として扱うことができる。従って、各 データフィールドの接続部分においても、データフィー ルド内と同様にフレーム同期をとることが可能となり、 再生装置における再生動作を容易にすることが出来る。 [0311] 図32に記録開始及び終了点におけるデー タ記録方法の一例を示している。図32(a)は精密位 置決めマーク部に予めカッティングされている正弦波ウ ォブルとミラーマークを示している。この図では、変調 符号として公知の(1,7)変調を想定し、1バイト= 12チャンネルビット、ウォブル1周期は124チャン ネルビット長、精密位置決めマーク部の長さをウォブル 9周期とした。また、正弦波ウォブルの頂点の位置を精 密位置決めマーク部の開始位置とし、ミラーマークの開 始位置は精密位置決めマーク部の開始位置より22バイ ト目、ミラーマークの幅は2バイト長としている。

46

【0312】とのようにすれば、精密位置決めマーク部の開始位置からミラーマーク601の中心位置(23バイト目)までの長さは、(23×12)÷124≒2.
20 23であるので、およそウォブル2.25周期分となり、図に示すとおり、正弦波ウォブルの3波目の立ち下がりゼロクロス点と略一致することになる。

[0313]図32(b)は記録開始点における記録ブロックを示している。この例では、VFOフィールド(VFO1)が(45+k)バイト分記録された後に、PSフィールド、データフィールド(Data field1)が連続して記録される。ここで、kは0から7までの整数を示している。例えば、記録装置においてデータの記録を行う度に整数kをランダムに設定することにより、同じデータが同一箇所に記録することによる記録膜劣化を起こりにくくする効果がある。

【0314】図32(c)は記録ブロックにおける記録終了点を示している。この例では、データフィールド(Data field4)の後にPAフィールドが続き、VFOフィールド(VFO3)が(50一k')バイト分記録されて終了する。このk'も0から7までの整数を示している。このようにすることで、記録終了位置においても記録膜劣化を起こりにくくできる。このk'の値は、記録開始時のkと同じ値に設定しても良いし、記録開始/終了で別々の値にしてもよい。

【0315】8ビットをFチャンネルビットに変換する変調符号を採用した場合、ミラーマークの終端から記録開始位置(VFO1の開始点)までの長さを(20+j/F)バイトとすることが好ましい。jは0から(F-1)までの整数とする。例えば、記録装置においてデータの記録を行う度に整数jをランダムに設定することにより、同一箇所で繰り返し記録を行った場合でも、記録開始点での記録膜劣化を抑制することができる。

[0316]本実施形態では、繰り返し記録を行った際、記録膜の始終端劣化が起こる領域を、記録開始点よ

り後方にGバイト、記録終了点より手前にGバイトとすることとする。

【0317】上記のミラーマーク終端からの長さは、前述の条件(A)、(D)および(E)を満たすように決定している。言いかえると、整数 j を上記の範囲にした場合、ミラーマーク終端から記録開始点までの長さは20バイト以上21バイト未満となり、最低でも20バイト以上確保されることになる。この程度の長さを確保すれば、記録始端劣化が及ぶ範囲や、記録装置においてミラーマークの検出から記録開始までに必要な処理遅延時間などを勘案しても十分である。

【0318】一方、ミラーマークの終端から記録終了位置(VFO3の終了点)までの長さは29バイトとなり、記録位置精度がゼロの理想的な記録がなされた場合、記録終端劣化が及ぶ範囲G<29であれば、記録終端劣化の領域からミラーマークの位置を離すという条件(D)に当てはめることができる。これが条件(B)を満たしていることは明白である。

【0319】また、精密位置決めマーク部の始端から記録開始位置までの長さは(44+j/F)バイト、精密位置決めマーク部の始端から記録終了位置までの長さは(53+j/F)バイトとなり、両者の差は9バイトとなる。つまり、条件(C)を満たしていることとなり、記録位置精度がゼロの理想的な記録がなされた場合、記録開始/終了位置のオーバーラップは9バイトあることになり、記録位置の変動が合計9バイトあっても、未記録領域が残ることはない。

【0320】以上のようにデータの記録開始/終了位置を設定した場合、前述の条件(A)から(E)を全て満たす位置関係となっているため、ミラーマークを用いた 30「記録開始/終了位置精度の向上」を効果的に達成するとが可能となる。

【0321】なお、VFOフィールド(VFO1)は、 再生装置において再生データの2値化及びPLL引込み の為に用いられるが、(45-G)の範囲が実際に上記 目的に使用できる領域である。

【0322】(実施形態18)図29を参照しながら、実施形態17における光ディスク媒体のアドレスを再生する光ディスク記録再生装置を説明する。図29において、801はレーザビームを集光し光ディスク媒体1のトラックグループに光スポットを追従させ、光ディスクの明暗の信号検出を行う光へッド、802は光へッド801の検出信号を演算処理し、全加算信号、ウォブル信号を生成する再生信号処理部である。ウォブル信号は内周側が正、外周側が負の信号として現れるものとする。副情報検出部は立ち上がり変位のみが急峻なウォブル信号を検出すると「1」を出力し、立下り変位のみが急峻なウォブル信号を検出すると「0」を出力する。

【0323】 ここで、図示しないフォーカス制御部、トラッキング制御部によって光スポットがトラックグルー

ブを追従するように制御が係ると、本実施形態の光ディスク記録再生装置はまず、トラックグループの絶対位置 を特定するために位置情報を検出する必要がある。以 下、位置情報検出のための動作を説明する。

48

[0324]図33は、本実施形態における光ディスク 記録再生装置の位置情報再生処理の一例を示すフローチ ャートである。まず、同期マーク部において同期マーク の検出を行う(Stepl)。同期マークが検出される と、位置情報粗同期状態とし同期マークの検出結果から 後続の精密位置決めマーク(ミラーマーク)が現れるべ き期間の予測を行う(Step2)。予測される期間内 において精密位置決めマーク (ミラーマーク)が検出 (Step3) されると、位置情報精密同期状態とし精 密位置決めマークの検出結果より副情報の区切り(位置 情報のビット区切り)を予測する(Step4)。予測 される期間を過ぎても精密位置決めマークが検出されな いかった場合には、位置情報粗同期状態のままで同期マ ークの検出結果から副情報の区切り(位置情報のビット 区切り)を予測する。予測した区切りに応じて位置情報 部の再生を行い、位置情報を読み出す(Step5)。 【0325】以上のように、精密位置決めマーク(ミラ ーマーク)が検出された場合には、副情報の区切りを正 確に予測できるため、位置情報の検出誤りを低減すると とが可能であり、精密位置決めマーク(ミラーマーク) が検出されない場合にも、同期マークの検出結果を用い て副情報の区切りを予測することは可能である。

[0326]なお、図33に示す処理流れでは、Steplantを plにおいて同期マークが検出できない場合は検出できるまで精密位置決めマークの検出には移行しないようにしているが、当該ブロックより前のブロックにおける同期マークの検出結果を用いて処理を変えてもよい。図34は上記処理を含めた位置情報再生処理の一例を示すフローチャートである。

[0327] 図34においては、Step1で同期マークが検出出来なかった場合に、先行のNブロック(Nは自然数)で同期マークの検出状況を判断(Step6)し、検出が行われていれば精密位置決めマーク(ミラーマーク)の検出に移行するようにしている。つまり、当該ブロックにおいて同期マークが検出できなくても、手前Nブロックの検出結果より位置情報の租同期を補間が可能であり、同期マークの未検出で即当該ブロックの位置情報を読み出せないということがなくなる。なお、パラメータNは、租同期の補間を何ブロック行うかを示しており、Nを大きくすればより長い期間、租同期の補間を行うことになる。Nを極端に大きくすると、諸々の変動要素の影響で同期ずれの可能性が出てくるため、装置の性能や光ディスク媒体の特性に応じて最適な値に設定すると良い。

[0328]また、位置情報の粗同期もしくは精密同期 の条件に、読み出した位置情報やその誤り検出結果を用

いても良い。例えば、何ブロックか連続して位置情報に 誤りが検出(パリティ検出等)されたり、連続したブロ ック間で位置情報(アドレス)の値が不連続であった場 合には、粗同期もしくは精密同期状態を一旦外して、再 度同期引込みを行う等が考えられる。

【0329】以上に説明したような流れを、図29に示 した装置での動作について説明する。

【0330】同期マーク検出部804は、ウォブル信号 の立ち上がり変位、立ち下がり変位が両方とも急峻な信 号を検出すると同期マーク検出信号を出力する。第1の ウインドウ検出部809は同期マーク検出部804によ って検出された同期マークのタイミングに基づいて、ミ ラーマークが現れるべき所定時間後から所定期間幅の検 出窓を生成する。ミラーマーク検出部805は第1のウ インドウ検出部809の生成した検出窓の期間内で全加 算信号が所定レベル以上となるミラーマーク位置信号を 出力する。実施形態1における光ディスク媒体は、同期 マークの直後に後続する精密位置決めマーク部にミラー マークが存在するため、上記検出窓を絞り込むととがで き、誤検出を防止することができる。

【0331】位置情報同期部807は第1のウインドウ 検出部809の生成した検出窓の期間内にミラーマーク 検出部805がミラーマークを検出していればそのタイ ミングに基づいて位置情報検出の副情報区切りタイミン グを生成する。また、ミラーマークが検出できない場合 は上記検出窓のタイミングに基づいて位置情報検出の副 情報区切りタイミングを生成する。との場合、ミラーマ ーク検出時に比べて検出精度、誤り率は劣るものの、位 置情報の特定は可能である。位置情報検出部808は位 いて副情報が「1」あるいは「0」であるかを判断しア ドレス情報を検出する。

【0332】ととで、一旦ミラーマーク検出ならびに位 置情報の検出(誤りなしと検出された場合)が行われる と、そのミラーマーク検出位置は正しいと判断できるた め、同一トラックグルーブ上の後続する位置情報単位の ミラーマークの検出窓はさらに絞り込むことによって誤 検出をより抑制することもできる。

【0333】情報の記録時には、システム制御部810 が記録命令を記録部806に発行する。記録部806は 40 上述したミラーマーク検出位置から特定された絶対位置 に基づいて記録開始位置ならびに記録終了位置を特定 し、光ヘッド801のレーザを強発光させ情報の記録を 行う。

【0334】図35は本実施形態における光ディスク記 録再生装置のデータ記録処理の一例を示すフローチャー トである。

【0335】図35において、SteplからStep 6までの各処理は、図33及び図34にて説明した位置 情報再生処理と同様である。SteplからStep6

までの処理によって位置情報(アドレス)の再生を行 い、再生された位置情報(アドレス)の記録すべき位置 を示している、即ち、再生されたアドレスから次のブロ ックは記録対象のブロック(ターゲット)かどうかを判 断(Step7)し、次はターゲットアドレスでないと 判断されるともう一度位置情報の再生に戻る(Step 1からStep6)。次はターゲットアドレスであると 判断されると、精密同期状態であるかどうかの判断(S tep8) に移行する。精密位置決めマークの検出状態 から精密同期状態にあると判断されると、精密位置決め マークの検出結果からデータの記録開始タイミングを決 定し記録を行う(Step9)。精密同期状態にないと

50

【0336】また、記録開始位置ならびに記録終了位置 は前もってミラーマークの検出ならびに位置情報の検出 がなされていれば、位置情報セグメントの先頭に位置す るミラーマークが検出されなくとも先行する位置情報セ グメントにおけるミラーマークから補間することによっ て特定する事もできる。

判断されると、手前のトラックに戻り再度位置決め処理

· を行う(Step10)。

[0337] なお、記録の実行に移行する精密同期OK の条件に、読み出した位置情報やその誤り検出結果を用 いても良い。例えば、当該ブロックもしくは手前の何ブ ロックか連続して位置情報に誤りが検出(パリティ検出 等) されたり、連続したブロック間で位置情報(アドレ ス) の値が不連続であった場合には、精密位置決めマー クが検出されていても記録の開始を行わず、再度位置決 めを行う等が考えられる。

【0338】以上のように本実施形態のアドレス情報再 置情報同期部の生成した副情報区切りタイミングに基づ 30 生装置によれば、絶対位置を特定するための精密位置決 めマーク (ミラーマーク)が、先行する位置情報単位の 後部に配置された同期マーク部の直後に存在するため、 同期マークを検出しそのタイミングによって精密位置決 めマーク (ミラーマーク) の検出窓を生成し直後に後続 する精密位置決めマーク(ミラーマーク)を検出すると とによって、精密位置決めマーク(ミラーマーク)の検 出精度を向上させることができ、位置情報再生の信頼性 を向上させることができる。

> 【0339】また、本実施形態の光ディスク記録装置に よれば、データの記録開始時においても、同様にして、 同期マークを検出結果により精密位置決めマーク(ミラ ーマーク)の検出位置を絞り込むことが高精度に行える ため、データの記録開始位置及び記録終了位置の精度も 向上させることができる。

【0340】(実施形態19)以下、通常はリードイン 領域などに記録される「管理情報」をグループの形状変 化の組み合わせによって記録する実施形態を説明する。

【0341】公知のDVD-RAMでは、リードイン領 域内の管理情報領域に管理情報がエンボスにより物理的 50 な凹凸を持つブレビットとして記録されている。管理情

報とは、典型的には、物理フォーマット情報、ディスク 製造情報、および著作権保護情報などを指す。物理フォ ーマット情報は、記録再生時に光ディスク媒体に照射す るレーザ光のパワーの決定やパワーの補償に必要な情報 を含み、ディスク製造情報は、光ディスク媒体の製造者 や製造ロットなどに関する情報を含んでいる。また、著 作権保護情報は、暗号化/復号化に必要なキー情報など を含んでいる。従来、このような管理情報はピットによ って記録されていた。

【0342】前述した本発明の実施形態では、ユーザ領 10 域(データ領域)におけるグループを蛇行させ、グルー ブの形状変化 (ウォブル波形の変化)を複数組み合わせ るととにより、位置情報を記録している。本実施形態で は、製造段階で、リードイン領域および/またはリード アウト領域に記録される管理情報を蛇行するグループの ウォブルバターンを複数組み合わせることによって記録 している点に特徴を有している。

【0343】以下、図面を参照しながら、本実施形態を 説明する。

[0344]まず、図36を参照する。図36は本実施 20 形態における光ディスク媒体の構成図である。図36に 示す光ディスク媒体の記録面401には相変化材料が塗 布されており、トラックピッチO. 32 µmでスパイラ ル状にトラックグルーブ1502が形成されている。記 録面上にはさらに厚さ0.1mmの誘電体膜が形成され ていて、記録再生が行われる場合、波長405nmのレ ーザが、NAO.85の対物レンズによって照射され る。

【0345】ユーザデータ領域の内周側に位置するリー のトラックグルーブ1502が形成されている。このト ラックグループ1502は、図25に示されるユーザ領 域内のトラックグルーブ402と連続している。リード イン領域内のトラックグループ1502も、トラックグ ルーブ402と同様に略11.47μm周期で内周側、 外周側に蛇行(ウォブル)している。

【0346】トラックグループ1502は、連続する複 数の位置情報単位、または、複数の位置情報単位を含む 位置情報セグメントから構成されている。位置単位の各 々は、グルーブに沿って配列された複数の副情報単位4 08を含んでいる。とれらの点において、トラッグルー ブ1502はトラックグルーブ402と同様の構成を有 している。

【0347】トラックグループ1502における副情報 単位408の各々は、位置情報を構成する1ビットの情 報(位置情報エレメント1503)と、光ディスク媒体 の管理情報を構成する管理情報エレメント1505を記 録している。

【0348】本実施形態では、位置情報エレメント15 03は副情報単位408の前半部分におけるウォブル形 50

状によって表現され、管理情報エレメント1505は副 情報単位408の後半部分におけるウォブル形状によっ

52

て表現されている。 【0349】図36の例においては、「1」または 「0」の1ビットの位置情報を示す位置情報エレメント 1503が16周期のウォブルによって記録されてい る。より具体的には、内周向き変位矩形ウォブルによっ て「0」が表現され、外周向き変位矩形ウォブルによっ て「1」が表現される。との例では、信号再生の信頼度 を向上させるため、ウォブル16周期にわたって、同じ 形状のウォブルが形成されており、これらの全体で1ビ ットの位置情報エレメント1503が表現されている。 【0350】一方、管理情報は、上記の2種類のウォブ ルの組み合わせによって、ウォブル4周期で「0」また は「1」が1ビットの管理情報エレメントが表現されて いる。図36の例では、「0」→「0」→「1」→ 「1」のウォブル4周期で「0」の管理情報エレメント が表現され、「1」→「1」→「0」→「0」のウォブ ル4周期で「1」の管理情報エレメントが表現される。 すなわち、ウォブル2周期をひとつの単位とするパイフ ェーズ符号により、ウォブル4周期で1ピットの管理情 報エレメントが表現される。図36の例では、各副情報 単位408が4ビットの管理情報エレメントを記録して いる。バイフェーズ符号の単位は2周期のウォブルに限 定されない。パイフェーズ符号の単位は、管理情報とし て必要な情報の量と、確実に検出できる信頼度とを考慮 して決定される。必要な情報量が比較的少ない場合、8 周期のウォブルを1単位とするパイフェーズ符号を採用 することにより、再生の信頼性をさらに向上させること ドイン領域内には、少なくとも管理情報を記録するため 30 もできる。また、副情報単位に含まれる位置情報エレメ ントおよび管理情報エレメントの各々のウォブル数も、 上記の例に限定されず、位置情報および管理情報に関す る信頼性の重み付けに基づいて適宜決定され得る。 【0351】上記のバイフェーズ符号方式を採用すると とにより、各副情報単位408の管理情報を記録してい る後半部分において、「0」を表現するウォブルの数と 「1」を表現するウォブルの数は等しくなる。その結 果、位置情報エレメントの読み出しに際し、ウォブル1 6周期のうち各ウォブルが「0」か「1」かを判別し、 多数決によって1ビットの位置情報エレメントを決定す る方式を採用する場合、管理情報の内容が位置情報エレ メントの決定 (多数決判別) には全く影響を与えない。 【0352】複数の副情報単位から得られる複数ビット の位置情報エレメント1503によって位置情報単位 (ブロック) の位置情報が再生され、また、複数ピット の管理情報エレメント1505によってディスクの管理

> 【0353】従来のエンボスによって管理情報を記録す る場合、グルーブの深さを再生レーザ光の波長(λ)の 1/6よりも浅くしてゆくと、エンボスの有無による再

情報が再生される。

53

生信号の振幅が減少する傾向にある。一方、ユーザ情報の再生信号振幅を大きくするには、グルーブ深さを入/12程度に浅くすることが好ましい。このため、ユーザ情報の再生を重視し、グルーブ深さを入/12に設定した場合、エンボス形状で記録した管理情報を再生することは極めて困難になる。

【0354】しかし、本実施形態によれば、グループの 蛇行形状の組み合わせによって管理情報を記録している ため、グループの深さを浅くしても、充分に高い信頼性 で管理情報を再生することが可能になる。

【0355】次に、図39を参照しながら、光ディスク 記録再生装置の構成を説明する。

【0356】図39の光ディスク記録再生装置が図29の装置と異なる点は、再生信号処理部802からの出力から管理情報エレメントを検出する管理情報エレメント検出部812と、得られた管理情報エレメントから管理情報を検出する管理情報検出部814とを備えている点にある。

【0357】管理情報エレメント検出部812は、副情報検出部803と同様の構成を有する回路から構成され 20 ており、管理情報エレメント検出部812は、立ち上がり変位のみが急峻なウォブル信号を検出すると「1」を出力し、立下り変位のみが急峻なウォブル信号を検出すると「0」を出力する。管理情報検出部814は、位置情報検出部807と同様の構成を有しており、位置情報同期部808の生成した副情報区切りタイミングに基づいて副情報が「1」あるいは「0」であるかを判断し、管理情報を検出する。管理情報はシステム制御部810 に送られる。

【0358】このように本実施形態によれば、グループ 30 の蛇行形状から、クロック信号を再生するだけではな く、アドレス情報や管理情報を再生することができる。 このような管理情報が書き込まれる領域には、ユーザデ ータが書き込まれないようにすることが好ましい。ユー ザデータは、光ディスクのリードイン領域やリードアウ ト領域には書き込まれないため、管理情報はリードイン 領域やリードアウト領域内に記録することが望ましい。 【0359】ユーザデータが書き込まれないグルーブで は、再生信号にユーザデータが重畳されないため、再生 信号から位置情報や管理情報を高い信頼度で抽出すると とができる。このため、非ユーザ領域では、ユーザ領域 内に比べて少ないウォブル数(波数)で1ビットの情報 を記録することができる。このため、本実施形態では、 1ビットの位置情報エレメント1503を表示するため のウォブル数(波数)が18であり、ユーザ領域内にお いて、1ビットの副情報「1」または「0」を表示する ために必要なウォブル数の半分に減少しているが、再生 の信頼性は充分に高い。

【0360】また、非ユーザ領域では、管理情報を書き 込むべきグループの蛇行量(ラジアル方向のウォブル振 幅)についても、ユーザ領域における蛇行量よりも大きくする(例えば2倍に増加させる)ことができる。逆に、データが書き込まれていてもウォブル信号の再生に問題が生じない場合は、追記すべき管理情報などをトラックグルーブ1502上に記録してもよい。

[0361]次に、図37A~37Eを参照しながら、 管理情報の記録形態の他の例を説明する。

【0362】図37Aの例では、各ウォブル1周期に1 ビットの管理情報エレメントを割り当てている。各ウォ 10 ブル1周期の形状は、「1」か「0」を示している。図 37の例に比較して、情報量を4倍に増加することがで きる。

【0363】図37Bの例では、各ウォブル1周期に1ビットの管理情報エレメントを割り当てている。この点では、図37Aと同様であるが、各ウォブル1周期の形状は、「B」か「S」を示している点で異なる。この例によれば、「1」または「0」で表現される副情報からの識別が容易になる。

【0364】図37Cの例では、ウォブル2周期で1ビットを表示するバイフェーズ符号を採用している。図37の例に比較して、情報量を2倍に増加できる。

【0365】図37Dの例では、図37Cの例における「1」を「B」に置き換え、「0」を「S」に置き換えている。

【0366】図37Eの例では、「S」、「B」、「1」、および「0」の4種類のウォブル形状によって、「11」「00」「01」「10」の2ビット情報を記録している。信頼性を高めるため、それぞれのウォブル形状をウォブル2周期繰り返している。

[0367]次に、図38を参照する。図38に示す例では、ひとつの位置情報セグメント403が4つの位置情報単位の方ち、先頭の位置情報単位の位置情報部には位置情報セグメント403の「位置情報」を記録し、他の3つの位置情報単位の位置情報部には「管理情報」を記録している。各位置情報単位は、位置情報部に記録されている情報が「位置情報」を示すものか、「管理情報」を示すものかを指定する識別情報を有している。

【0368】以上のように、連続する位置情報単位において、同期マーク部の後に、精密位置決めマーク部を配置している場合、同期マークの検出結果と精密位置決めマークの検出結果の少なくともどちらか一方を用いて、位置情報の区切りを確実に検出できる。また、この場合、同期マークの検出を用いて精密位置決めマークの検出位置を絞り込むことも高精度に行える。その結果、記録開始位置及び記録終了位置に精度を向上し、位置情報再生の信頼性を向上させることができる。

[0369]また、本発明による光ディスク媒体は、前記位置情報及び同期マークの記録をグループのウォブルバターンを変化させることによって行うとともに、精密

位置決めマークとしては、ミラーマーク等のように、位置情報記録のためのグルーブ形状とは異なる形状を持つ部分にわたって形成している。これにより、同期マークと精密位置決めマークとの識別が容易となる。その結果、本発明の位置情報再生方法及び装置、データ記録方法及び装置に関して開示した、同期マークの検出結果と精密位置決めマークの検出結果を併用して位置情報再生及びデータの記録を高い精度で実行できる。

#### [0370]

【0371】とのように本発明によれば、高い密度で情報を記録することができる光ディスク媒体が提供させる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1A】本発明による光ディスク媒体の上面図である。

【図1B】本発明による光ディスク媒体におけるトラックグループの平面形状を示す上面図である。

【図2】(a)は、ウォブルパターンの要素を示す平面図であり、(b)は、上記要素を組み合わせて形成される4種類のウォブルパターンを示す平面図である。

【図3A】トラックグルーブのウォブルに従って振幅の変化するウォブル信号に基づいてウォブルパターンの種 30 類を識別することができる装置の基本構成を示す図である。

【図3B】トラックグルーブのウォブルバターン、ウォブル信号、およびパルス信号を示す波形図である。

【図3C】ウォブル信号からパルス信号とクロック信号とを分離する回路構成を示す図である。

【図4】実施形態1における光ディスク媒体の要部構成 図である。

【図5】実施形態2における光ディスク再生装置の構成 図である。

[図6]実施形態3における光ディスク再生装置の構成 図である。

【図7】実施形態4におけるアドレス再生方法を説明するための図である。

【図8】実施形態5 における光ディスク再生装置の構成 図である。

【図9】実施形態5 におけるウォブル形状検出手段の詳細を示す図である。

【図10】実施形態6における光ディスク媒体の要部構成図である。

【図11A】信号をVFO記録領域21に記録する方法 について説明するための図である。

56

【図11B】信号をVFO記録領域21に記録する方法 について説明するための図である。

【図12】実施形態7における光ディスク媒体の要部構成図である。

【図13】実施形態8における光ディスク媒体の要部構成図である。

【図14A】実施形態8における信号記録方法の説明図である

【図14B】実施形態8における信号記録方法の説明図である。

【図15】実施形態9における光ディスク媒体の要部構成図である。

【図16】実施形態10における光ディスク媒体の要部 構成図である。

【図17】実施形態11における光ディスク媒体の要部 構成図である。

【図18】実施形態12における光ディスク媒体の要部 20 構成図である。

【図19】実施形態12の光ディスク媒体からクロック 信号およびアドレス信号を再生する装置の構成図であ る。

【図20】実施形態13における光ディスク媒体の副情報群の構成図である。

【図21】実施形態14における光ディスク媒体の副情報群の構成図である。

【図22】実施形態15における光ディスク媒体の副情報群の構成図である。

【図23】実施形態15における光ディスク媒体の副情 報群の各ピットを表す詳である。

【図24】(a)~(d)は、実施形態16における光 ディスク媒体の構成図である。

[図25] 実施形態16における光ディスク媒体の構成を示す図である。

【図26A】実施形態16における光ディスク媒体のトラックグループを模式的に示した図である。

【図26B】実施形態16における光ディスク媒体のトラックグループを模式的に示した図である。

40 【図26C】実施形態16における光ディスク媒体のト ラックグルーブを模式的に示した図である。

【図26D】実施形態16における光ディスク媒体のトラックグループを模式的に示した図である。

【図27】実施形態16における光ディスク媒体の精密 位置決めマーク部を示した図である。

[図28A] 実施形態16における光ディスク媒体の同期マーク部の構成を示した図である。

【図28B】実施形態16における光ディスク媒体の同期マーク部の構成を示した図である。

50 【図28C】実施形態16における光ディスク媒体の同

期マーク部の構成を示した図である。

【図28D】実施形態16における光ディスク媒体の同 期マーク部の構成を示した図である。

【図28E】実施形態16における光ディスク媒体の同 期マーク部の構成を示した図である。

【図29】実施形態17における光ディスク記録再生装 置の構成図である。

【図30A】実施形態18における記録開始/終了位置 とミラーマークの位置関係を説明するための図である。

【図30B】実施形態18における記録開始/終了位置 10 とミラーマークの位置関係を説明するための図である。

【図30C】実施形態18における記録開始/終了位置 とミラーマークの位置関係を説明するための図である。

【図30D】実施形態18における記録開始/終了位置 とミラーマークの位置関係を説明するための図である。

【図30E】実施形態18における記録開始/終了位置 とミラーマークの位置関係を説明するための図である。

【図31A】実施形態18における記録データフォーマ ットの例を示す図である。

【図31B】実施形態18における記録データフォーマ 20 ットの例を示す図である。

【図31C】実施形態18における記録データフォーマ ットの例を示す図である。

【図32】(a)から(c)は、実施形態18における 記録開始/終了位置におけるデータ記録方法の一例を示 す図である。

【図33】実施形態18における位置情報再生処理例の 流れを示すフローチャートである。

【図34】実施形態18における位置情報再生処理例の 流れを示すフローチャートである。

【図35】実施形態18におけるデータ記録処理例の流 れを示すフローチャートである。

【図36】実施形態18における光ディスク媒体の構成 を示す図である。

【図37A】実施形態19に関し、管理情報の記録形態 の他の例を示す図である。

【図37B】実施形態19に関し、管理情報の記録形態 の他の例を示す図である。

【図370】実施形態19に関し、管理情報の記録形態 の他の例を示す図である。

【図37D】実施形態19に関し、管理情報の記録形態 の他の例を示す図である。

【図37E】実施形態19に関し、管理情報の記録形態 の他の例を示す図である。

【図38】ひとつの位置情報セグメント403に含まれ る4つの位置情報単位が位置情報と管理情報を別々に含 んでいる実施形態を示す図である。

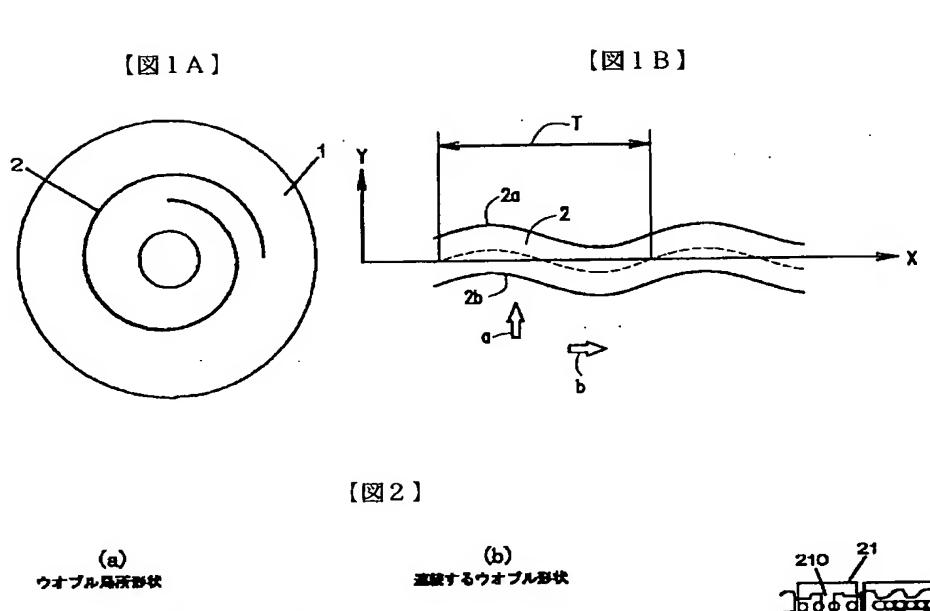
【図39】グルーブのウォブリングによって記録された 管理情報を再生するととのできる光ディスク記録再生装 置の構成図である。

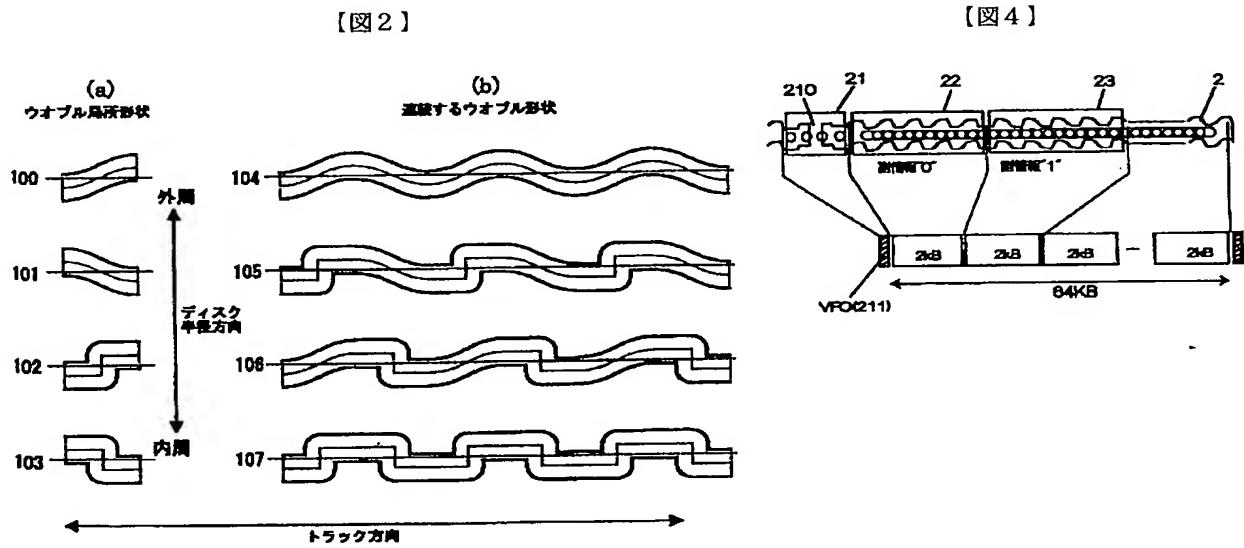
58

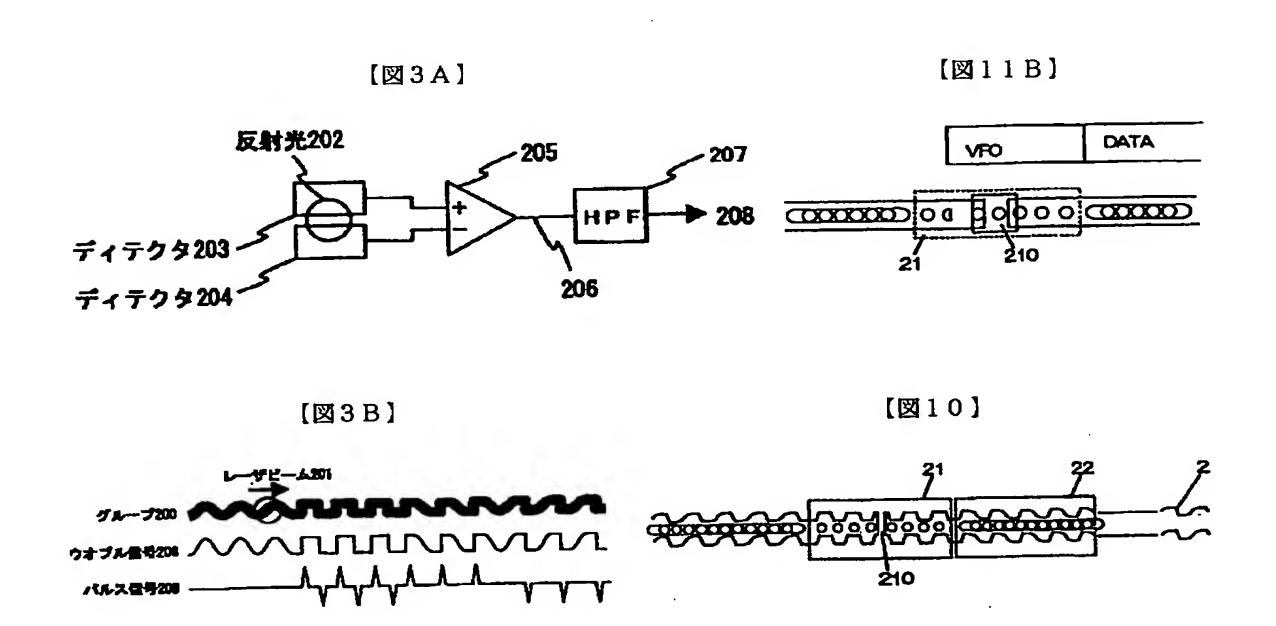
601

	【符号の説明】	
	T	ウォブルの1周期
	BPF1	第1のバンドバスフィルタ
	BPF2	第2のバンドバスフィルタ
	1	光ディスク(記録面)
)	2	トラックグループ
	2a, 2b	トラックグループの側面
	22,23	複数の単位区間
	100, 101	滑らかな正弦波形部位
	102	ディスク外周向き変位を急峻にした矩
	形部位	
	103	ディスク内周向き変位を急峻にした矩
	形部位	
	104~107	4種類のウォブルパターン
	200	トラックグルーブ
C	201	再生用レーザビーム
	202	反射光
	203, 204	再生装置のディテクタ
	205	差動回路
	206	ウォブル信号
	207	ハイパスフィルタ(HPF)
	208	パルス信号
	209	クロック信号
	2 1 0	ブロックマーク(識別マーク)
	3 3 1	再生装置の光ヘッド
0	3 3 2	再生信号処理回路
	3 3 3	ウォブルPLL回路
	3 3 4	ブロックマーク検出回路
	3 3 5	タイミング発生回路
	3 3 6	第1の形状計数回路
	3 3 7	第2の形状計数回路
	3 3 8	副情報検出回路
	3 3 9	誤り訂正回路
	340	イレージャ検出回路
	401	光ディスク媒体の記録面 トラックグルーブ
10	402	トラッククルーフ 記録ブロック
	403	位置情報単位
	404	位置 1月 和 平 位 精密 位置 決め マーク 部
	405 407	同期マーク部
	407	リンキング部
	700	) - 1 - 7 HP

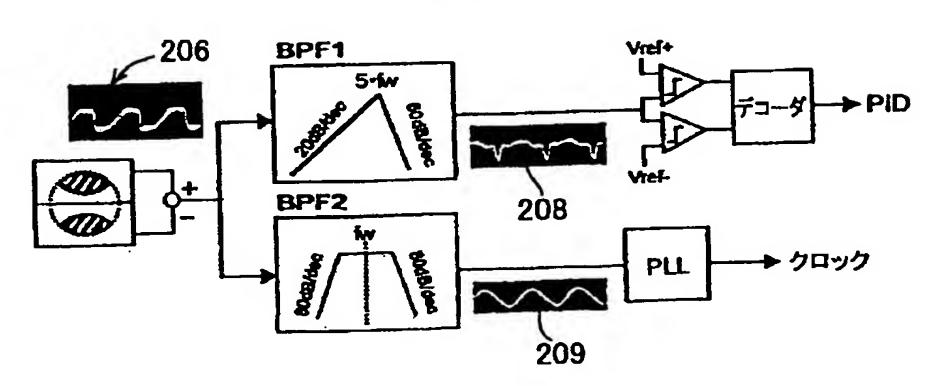
ミラーマーク

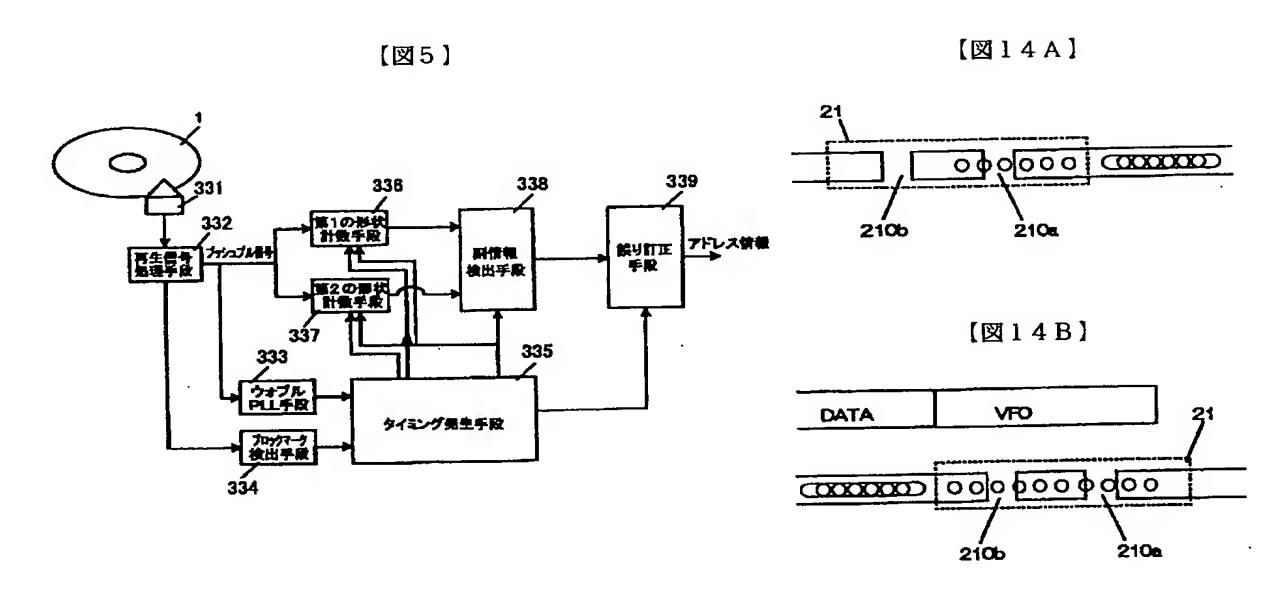


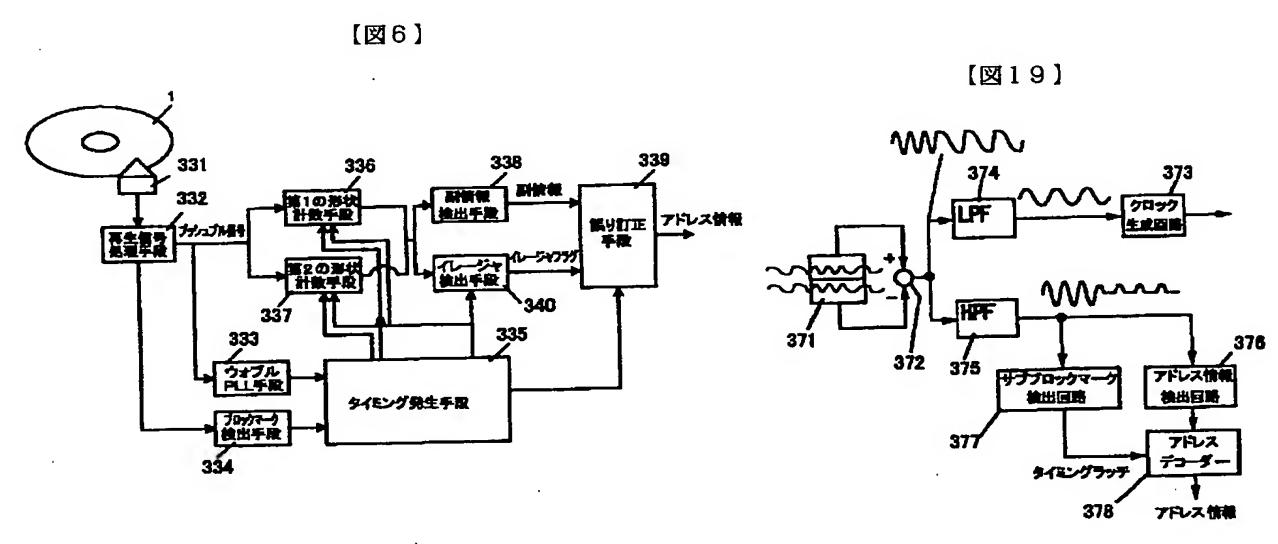


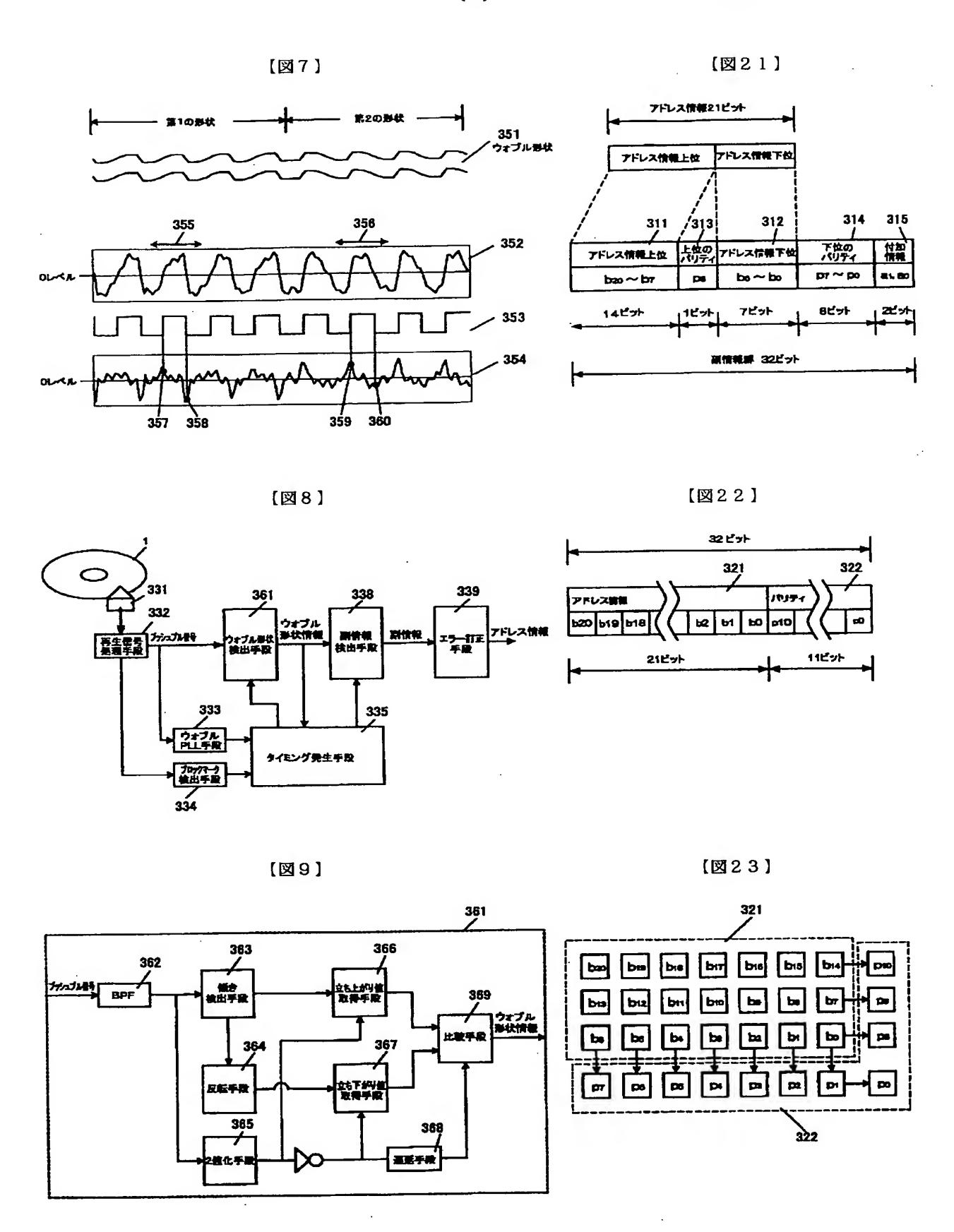


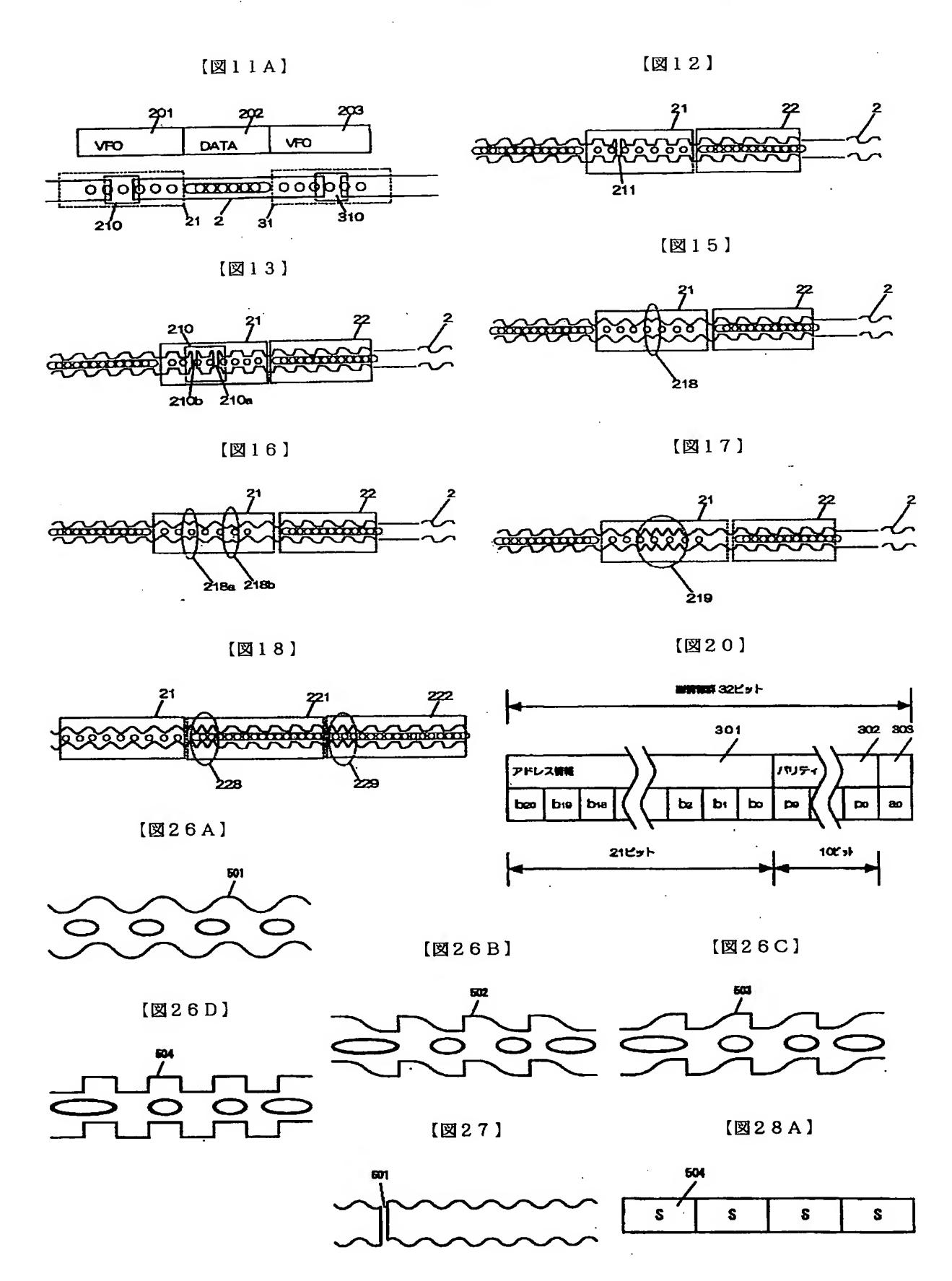
【図3C】

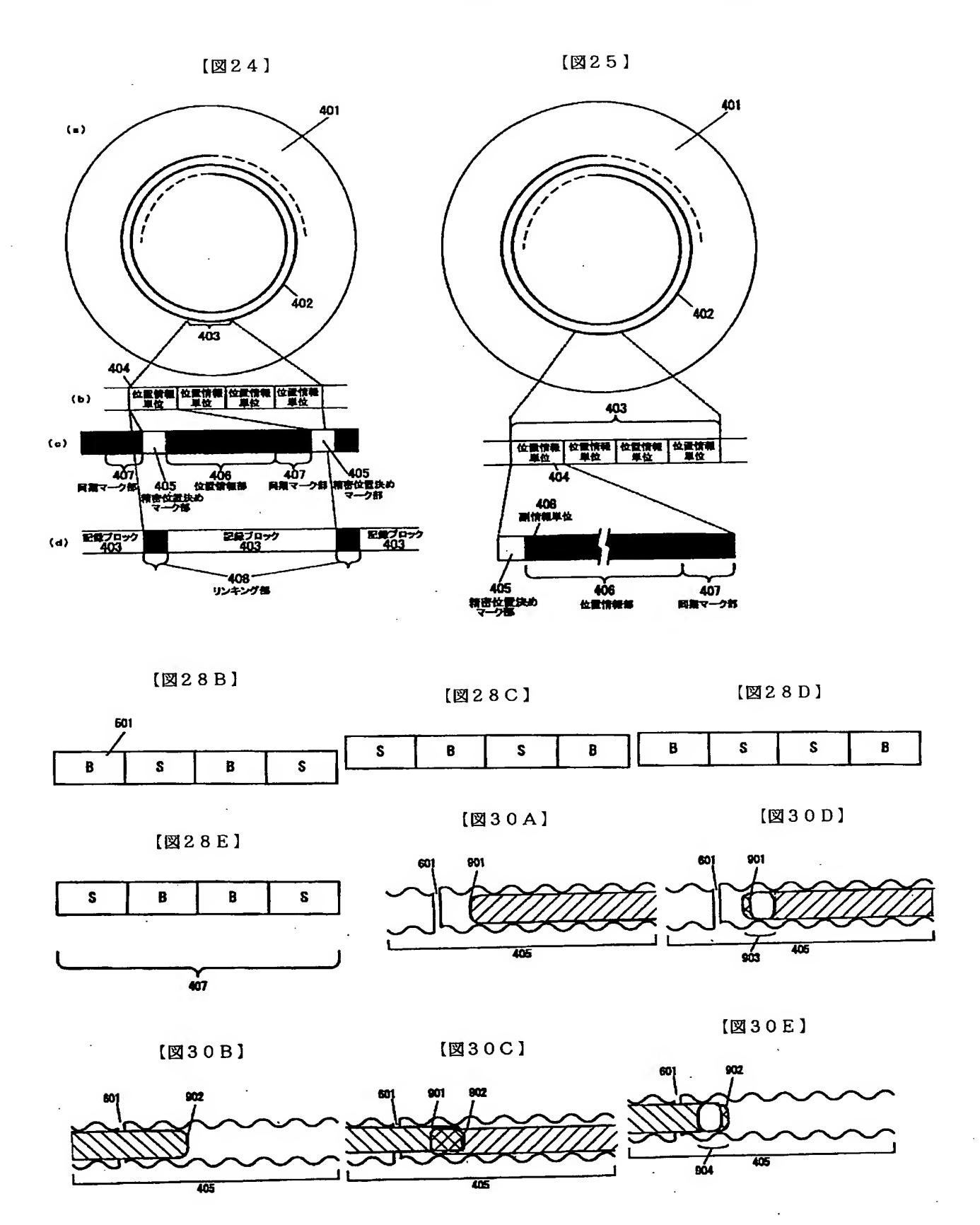


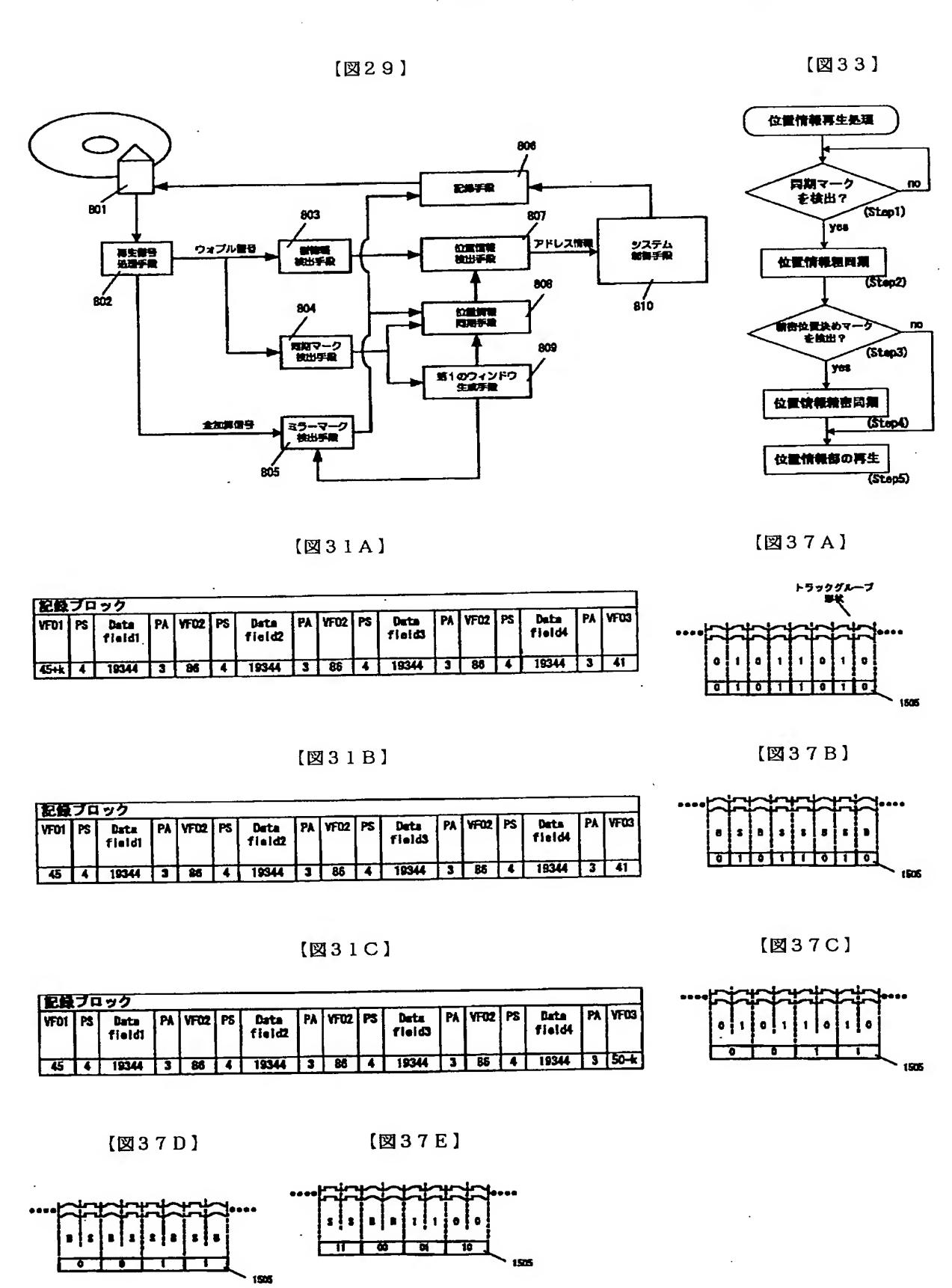




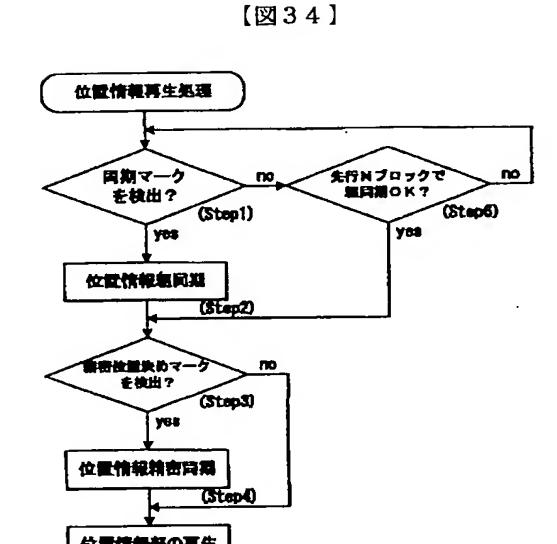




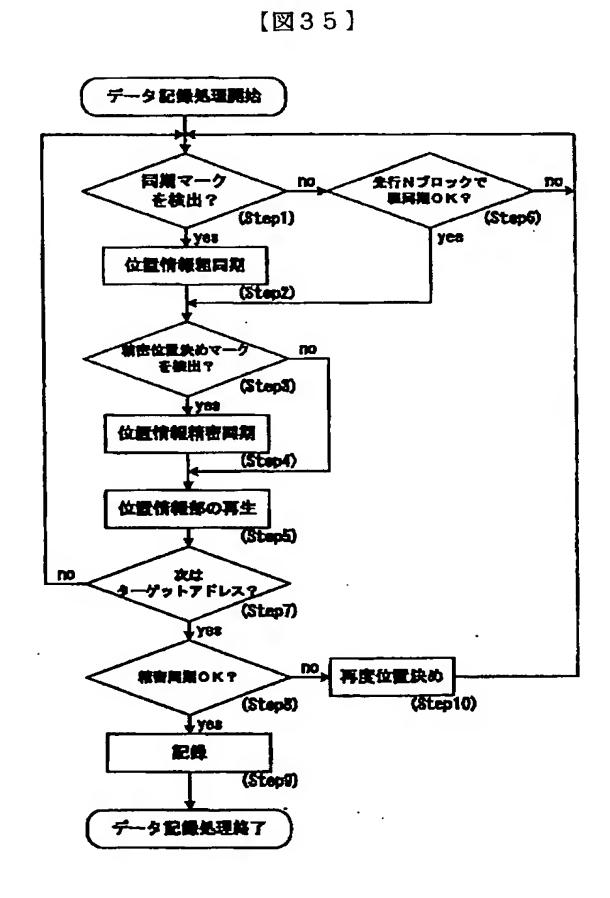


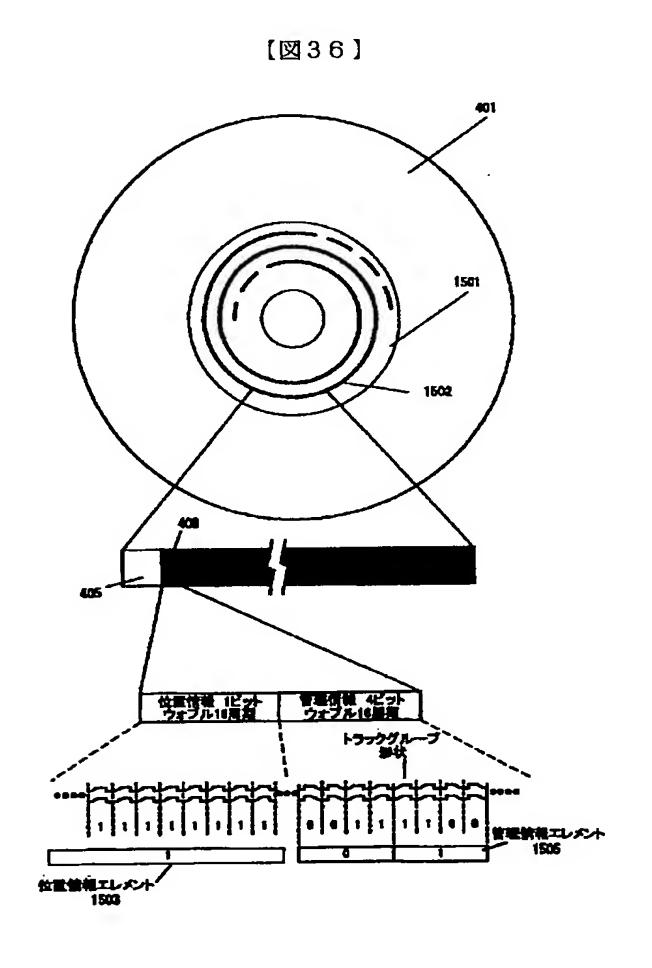


(29+1/F) 154 h

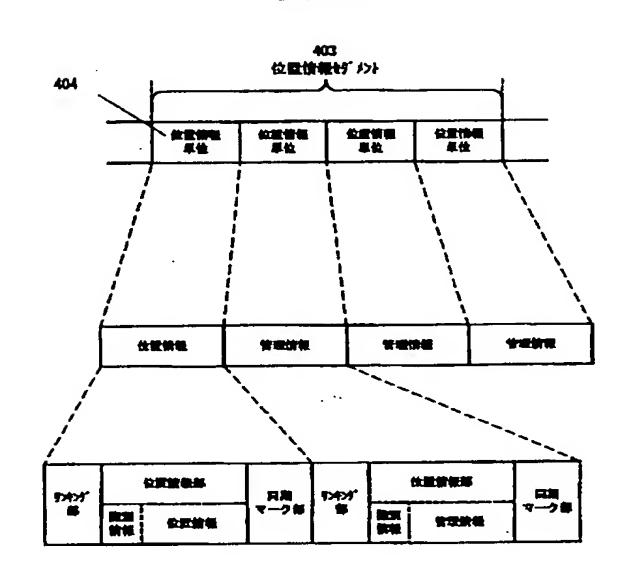


(Step5)

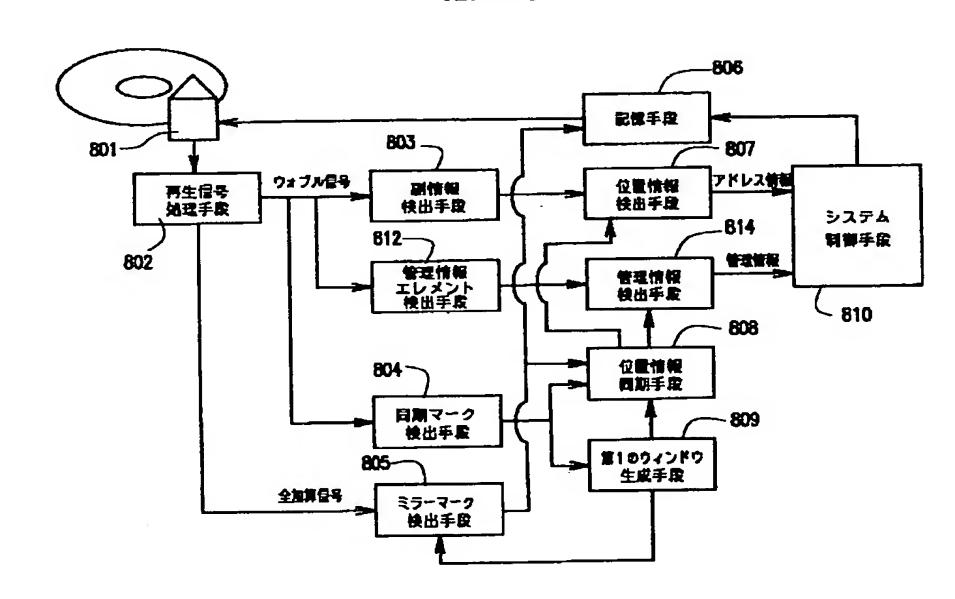




【図38】



[図39]



#### 【手続補正書】

【提出日】平成14年10月1日(2002.10.

1)

【手続補正1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】特許請求の範囲

【補正方法】変更

【補正内容】

【特許請求の範囲】

【請求項1】 トラックグループを有し、前記トラック

グループに沿って情報が記録される光ディスク媒体であって、

前記トラックグループは、

"我们就是我们的,我们就会看到我们的,我们就是我们的,我们就是我们的,我们的一个人的。""我们的一个人的,我们的一个人的,我们就会不会有一个人的。""我们就会 "我们的我们的,我们就是我们的我们的我们的我们的,我们就是我们的我们的,我们们的我们的我们的我们的我们的我们的我们的我们的我们的我们的我们的我们们就会不是一个人

トラック方向に沿って配列された複数の単位区間部分であって、前記トラック方向に沿って周期的に変位する側面を有する複数の単位区間部分を含み、

前記複数の単位区間部分の側面は、単一の基本周期で変位し、

各単位区間部分の側面の変位は副情報を表現し、前記副

情報は、信号波形の立ち上がりと立ち下りが相対的に異なるように規定された複数種類のウォブルパターンから 選択されたウォブルパターンの組み合わせによって表現 されており、

前記情報は、所定長のブロック単位で記録され、各ブロックは前記トラックグルーブに沿って配列された所定数の単位区間部分を含み、

前記トラックグルーブには、各ブロック単位の先頭を表示する識別マークが形成されている光ディスク媒体。

【請求項2】 各単位区間部分に割り当てられた副情報は、信号波形の立ち上がりが相対的に急峻で、立ち下りが相対的に緩やかになるように規定された第1の変位形状、または信号波形の立ち上がりが相対的に緩やかで、立ち下りが相対的に急峻になるように規定された第2の変位形状、によって表現されている請求項1に記載の光ディスク媒体。

【請求項3】 前記トラックグルーブの側面の変位は、 前記トラックグルーブの中心線に対してディスク内周側 または外周側へ生じている、請求項1または2に記載の 光ディスク媒体。

【請求項4】 前記識別マークは、複数のサブマークを 含んでいる請求項1から3のいずれかに記載の光ディス ク媒体。

【請求項5】 前記識別マークは、上記トラックグループのウォブル位相が異なる複数の領域の接続によって形成されている請求項1から3のいずれかに記載の光ディスク媒体。

【請求項6】 識別マークが<u>前記基本周期</u>とは異なる<u>周期のウォブルパターン</u>を有していることを特徴とする請求項1から3のいずれかに記載の光ディスク媒体。

【請求項7】 前記所定長のブロック単位は、グルーブ に沿って配列された複数のサブブロックを有しており、 前記サブブロックのための識別マークが、該サブブロック内に設けられている請求項1から3のいずれかに記載 の光ディスク媒体。

【請求項8】 前記サブブロックのための識別マークには、他の部分とは異なる<u>周期のウォブルバターン</u>が割り当てられている請求項7に記載の光ディスク媒体。

【請求項9】 前記サブブロックのための識別マークは、対応するサブブロックの先頭に位置している請求項8 に記載の光ディスク媒体。

【請求項10】 前記所定長のブロック単位に含まれる サブブロックのための識別マークは、前記ブロック単位 のアドレスを示す副情報を表現している請求項7に記載 の光ディスク媒体。

【請求項11】 各ブロックの位置情報は、前記トラックグループの側面の変位パターンによって表現されている請求項1から10のいずれかに記載の光ディスク媒体。

【請求項12】 請求項1から11のいずれかに記載の

光ディスク媒体から副情報を再生することのできる装置 であって、

前記光ディスク媒体に光を照射し、前記光ディスクから 反射された光に基づいて、電気信号を生成する光ヘッド よ

前記電気信号から、前記ウォブルパターンに応じて振幅 が変化するウォブル信号を生成する再生信号処理手段 と、

前記ウォブル信号に基づいて副情報を決定する副情報検出手段と、を備えた装置。

【請求項13】 請求項1から11のいずれかに記載の 光ディスク媒体から副情報を再生する方法であって、 前記光ディスク媒体に光を照射し、前記光ディスクから 反射された光に基づいて、電気信号を生成するステップ と、

前記電気信号から、前記ウォブルバターンに応じて振幅 が変化するウォブル信号を生成するステップと、

前記ウォブル信号に基づいて副情報を決定するステップ と、を包含する方法。

【請求項14】 請求項1から11のいずれかに記載の 光ディスク媒体から前記ブロックのアドレス情報を読み 出す再生方法であって、

前記光ディスク媒体に光を照射し、前記光ディスクから 反射された光に基づいて、電気信号を生成するステップ と、

前記電気信号から、前記ウォブルバターンに応じて振幅 が変化するウォブル信号を生成するステップと、

前記ウォブル信号に基づいて前記ブロックに含まれる各単位区間<u>部分</u>に割り当てられた副情報を決定し、前記副情報から前記アドレスを決定するステップと、を包含する方法。

【手続補正2】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0189

【補正方法】変更

【補正内容】

【0189】(実施形態11)次に、図17を参照しながら、本発明の実施形態11を説明する。

【手続補正3】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0194

[補正方法] 変更

【補正内容】

[0194] (実施形態12)次に、図18を参照しながら、本発明の実施形態<u>12</u>を説明する。

【手続補正4】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0322

【補正方法】変更

【補正内容】

【0322】(実施形態17)図29を参照しながら、実施形態16における光ディスク媒体のアドレスを再生する光ディスク記録再生装置を説明する。図29において、801はレーザピームを集光し光ディスク媒体1のトラックグルーブに光スポットを追従させ、光ディスクの明暗の信号検出を行う光へッド、802は光へッド801の検出信号を演算処理し、全加算信号、ウォブル信号を生成する再生信号処理部である。ウォブル信号は内周側が正、外周側が負の信号として現れるものとする。副情報検出部は立ち上がり変位のみが急峻なウォブル信号を検出すると「1」を出力し、立下り変位のみが急峻なウォブル信号を検出すると「0」を出力する。

## 【手続補正5】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0340

【補正方法】変更

#### 【補正内容】

【0340】(実施形態<u>18</u>)以下、通常はリードイン 領域などに記録される「管理情報」をグループの形状変 化の組み合わせによって記録する実施形態を説明する。

#### 【手続補正6】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】図面の簡単な説明

【補正方法】変更

【補正内容】

【図面の簡単な説明】

【図1A】本発明による光ディスク媒体の上面図である。

【図1B】本発明による光ディスク媒体におけるトラックグループの平面形状を示す上面図である。

【図2】(a)は、ウォブルバターンの要素を示す平面図であり、(b)は、上記要素を組み合わせて形成される4種類のウォブルバターンを示す平面図である。

【図3A】トラックグルーブのウォブルに従って振幅の変化するウォブル信号に基づいてウォブルパターンの種類を識別することができる装置の基本構成を示す図である。

【図3B】トラックグルーブのウォブルパターン、ウォブル信号、およびパルス信号を示す波形図である。

【図3C】ウォブル信号からバルス信号とクロック信号とを分離する回路構成を示す図である。

【図4】実施形態1における光ディスク媒体の要部構成 図である。

【図5】実施形態2 における光ディスク再生装置の構成 図である。

【図6】実施形態3における光ディスク再生装置の構成 図である。

[図7]実施形態4におけるアドレス再生方法を説明するための図である。

【図8】実施形態5における光ディスク再生装置の構成

図である。

【図9】実施形態5 におけるウォブル形状検出手段の詳細を示す図である。

【図10】実施形態6における光ディスク媒体の要部構成図である。

【図11A】信号をVFO記録領域21に記録する方法 について説明するための図である。

【図11B】信号をVFO記録領域21に記録する方法 について説明するための図である。

【図12】実施形態7における光ディスク媒体の要部構成図である。

【図13】実施形態8における光ディスク媒体の要部構成図である。

[図14A] 実施形態8における信号記録方法の説明図である。

【図14B】実施形態8における信号記録方法の説明図である。

【図15】実施形態9における光ディスク媒体の要部構成図である。

【図16】実施形態10における光ディスク媒体の要部 構成図である。

【図17】実施形態11における光ディスク媒体の要部 構成図である。

【図18】実施形態12における光ディスク媒体の要部 構成図である。

【図19】実施形態12の光ディスク媒体からクロック 信号およびアドレス信号を再生する装置の構成図であ る。

[図20]実施形態13における光ディスク媒体の副情報群の構成図である。

【図21】実施形態14における光ディスク媒体の副情報群の構成図である。

【図22】実施形態15における光ディスク媒体の副情報群の構成図である。

[図23] 実施形態15における光ディスク媒体の副情報群の各ピットを表す詳である。

【図24】(a)~(d)は、実施形態 16 における光 ディスク媒体の構成図である。

【図25】実施形態16における光ディスク媒体の構成を示す図である。

【図26A】実施形態16における光ディスク媒体のトラックグループを模式的に示した図である。

【図26B】実施形態16における光ディスク媒体のト ラックグループを模式的に示した図である。

【図26C】実施形態16における光ディスク媒体のトラックグループを模式的に示した図である。

【図26D】実施形態16における光ディスク媒体のトラックグループを模式的に示した図である。

【図27】実施形態16における光ディスク媒体の精密 位置決めマーク部を示した図である。

1950年,1950年,1950年1967年,1950年,

【図28A】実施形態16における光ディスク媒体の同期マーク部の構成を示した図である。

【図28B】実施形態16における光ディスク媒体の同期マーク部の構成を示した図である。

【図28C】実施形態16における光ディスク媒体の同期マーク部の構成を示した図である。

【図28D】実施形態16における光ディスク媒体の同期マーク部の構成を示した図である。

【図28E】実施形態16における光ディスク媒体の同期マーク部の構成を示した図である。

【図29】実施形態17における光ディスク記録再生装置の構成図である。

【図30A】実施形態<u>16</u>における記録開始/終了位置とミラーマークの位置関係を説明するための図である。

【図30B】実施形態<u>16</u>における記録開始/終了位置とミラーマークの位置関係を説明するための図である。

【図30C】実施形態<u>16</u>における記録開始/終了位置とミラーマークの位置関係を説明するための図である。

【図30D】実施形態<u>16</u>における記録開始/終了位置とミラーマークの位置関係を説明するための図である。

【図30E】実施形態<u>16</u>における記録開始/終了位置とミラーマークの位置関係を説明するための図である。

【図31A】実施形態<u>16</u>における記録データフォーマットの例を示す図である。

【図31B】実施形態<u>16</u>における記録データフォーマットの例を示す図である。

【図31C】実施形態<u>16</u>における記録データフォーマットの例を示す図である。

【図32】(a)から(c)は、実施形態<u>16</u>における記録開始/終了位置におけるデータ記録方法の一例を示す図である。

【図33】実施形態<u>17</u>における位置情報再生処理例の流れを示すフローチャートである。

【図34】実施形態<u>17</u>における位置情報再生処理例の 流れを示すフローチャートである。

【図35】実施形態<u>17</u>におけるデータ記録処理例の流れを示すフローチャートである。

【図36】実施形態18における光ディスク媒体の構成を示す図である。

【図37A】実施形態<u>18</u>に関し、管理情報の記録形態 の他の例を示す図である。

【図37B】実施形態<u>18</u>に関し、管理情報の記録形態 の他の例を示す図である。

【図37C】実施形態<u>18</u>に関し、管理情報の記録形態 の他の例を示す図である。

【図37D】実施形態<u>18</u>に関し、管理情報の記録形態 の他の例を示す図である。

【図37E】実施形態<u>18</u>に関し、管理情報の記録形態の他の例を示す図である。

【図38】ひとつの位置情報セグメント403に含まれる4つの位置情報単位が位置情報と管理情報を別々に含んでいる実施形態を示す図である。

【図39】グルーブのウォブリングによって記録された 管理情報を再生することのできる光ディスク記録再生装 圏の構成図である。

#### 【符号の説明】

one de la composition de la composition de la grande de la composition della compos

【符号の説明】	
T	ウォブルの1周期
BPF1	第1のバンドバスフィルタ
BPF2	第2のバンドバスフィルタ
1	光ディスク(記録面)
2	トラックグループ
2a, 2b	トラックグルーブの側面
22, 23	複数の単位区間
100,101	滑らかな正弦波形部位
102	ディスク外周向き変位を急峻にした矩
形部位	
103	ディスク内周向き変位を急峻にした矩
形部位	
104~107	4種類のウォブルバターン
200	トラックグループ
201	再生用レーザビーム
202	反射光
203, 204	再生装置のディテクタ
205	差動回路
206	ウォブル信号
207	ハイパスフィルタ(HPF)
208	パルス信 <del>号</del>
209	クロック信号
210	ブロックマーク(識別マーク)
3 3 1	再生装置の光ヘッド
3 3 2	再生信号処理回路
3 3 3	ウォブルPLL回路
3 3 4	ブロックマーク検出回路
3 3 5	タイミング発生回路
336	第1の形状計数回路
337	第2の形状計数回路
338	副情報検出回路
339	誤り訂正回路
3 4 0	イレージャ検出回路
401	光ディスク媒体の記録面
402	トラックグループ
403	記録プロック
404	位置情報単位
405	精密位置決めマーク部
407	同期マーク部
408	リンキング部
601	ミラーマーク

## フロントページの続き

特願2001-219292(P2001-219292) (31)優先権主張番号 特願2001-77897(P2001-77897) (31)優先権主張番号 平成13年7月19日(2001 7.19) (32)優先日 平成13年3月19日(2001 3.19) (32)優先日 日本(JP) (33)優先権主張国 日本(JP) (33)優先権主張国 (72)発明者 石橋 広通 (31)優先権主張番号 特願2001-185729(P2001-185729) 大阪府茨木市天王2丁目6-H-503 平成13年6月20日(2001 6. 20) (32)優先日 (72)発明者 石田 隆 日本(JP) (33)優先権主張国 京都府八幡市橋本意足13-14 特願2001-196258(P2001-196258) (31)優先権主張番号 (72)発明者 具島 豊治 平成13年6月28日(2001. 6. 28) (32)優先日 大阪府羽曳野市高鷲3-5-10 日本(JP) (33)優先権主張国 Fターム(参考) 5D029 WA02 特願2001-212071(P2001-212071) (31)優先権主張番号 5D044 AB05 AB07 BC02 CC04 DE34 平成13年7月12日(2001. 7. 12) (32)優先日 DE38 FG18 日本(JP) (33)優先権主張国 5D090 AA01 CC14 FF07 GG26 GG27

· The Make The Area Than Statement at the Angles of Ang

## 【正誤表】

## 【公開番号】

特開2003-99953 (P2003-99953A)

特開2003-99954 (P2003-99954A)

特開2003-99955 (P2003-99955A)

特開2003-99956 (P2003-99956A)

特開2003-77383 (P2003-77383A)

go process sometimente som de semple og til de semple og sembende som med som som som en semble som som som en som

第6部門(4	)		正	誤	表 (平成15年7月31日(2003.7.31)発行)		
特 許 公開番号	分	類	政別 記号	箇所	誤		Æ
2003- 99953	G11B	7/007		分割の表示	脱落		特願2002-525649の分割
2003- 99954	G11B	7/007		分割の表示	肌落		特顧2002-525649の分割
2003- 99955	GIIB	7/007		分割の表示	脱落	·	特願2002-525649の分割
2003- 99956	GIIB	7/007		分割の表示	脱落		特願2002-525649の分割
						•	

第7部門(1)	)		正	誤	表 (平成15年7月3]日(2003.7.31)発行)			7. 31) 発行)
特 許 公開番号	分	類	識別 記号	箇所		誤	Œ	
2003- 77383	HOIH	ā0/ā6			優先日 平	持 0118327、6 成13年7月27日 (2001、7.27) ドイツ(DE)	優先日 平成1 優先権主張国	0118327、6 3年7月27日 (2001、7.27) ギリス(GB)